

Caractéristiques

Les amortisseurs de chocs industriels, amortisseurs de sécurité et freins de réglage hydrauliques sont principalement conçus pour le freinage contrôlé d' une masse déterminée.

Nos amortisseurs de chocs travaillent par l'amortissement hydraulique. Cette technologie éprouvée permet une absorption d'énergie considérable avec de petits encombrements. Grâce à notre expérience de plusieurs dizaines d'années, nous avons mis au point des produits fiables qui demandent que très peu d'entretien.

Vue d'ensemble de notre programme de fabrication:

- Amortisseurs de chocs industriels, réglables
- Amortisseurs de chocs industriels, autoréglables
- Amortisseurs de sécurité
- Freins de réglage hydrauliques

Nos produits sont conçus pour l'amortissement hydraulique. Avec l'accroissement permanent des exigences concernant la capacité d'amortissement, la robustesse et la longévité nous avons apporté une attention toute particulière à la précision de la fabrication de nos produits:

Amortisseurs de chocs industriels réglables STD



Il y a de nombreux domaines d'application pour les amortisseurs de chocs réglables. Leur construction permet une utilisation continue (absorption d'énergie!) et une adaptation universelle aux divers besoins des utilisateurs (vitesses d'impact différentes ainsi que absorption d'énergie indéterminée).

Amortisseurs de chocs industriels autoréglables SES



Afin de répondre aux exigences, nous tenons à votre disposition des amortisseurs de chocs industriels autoréglables de différents degrés de dureté - Dans notre vaste programme de fabrication se trouve certainement un amortisseur de choc correspondant à vos besoins. La construction de nos amortisseurs de chocs autorégables permet un service continu (absorption d'énergie!) et de compenser pendant la course, les différentes influences provenant de la masse, de la vitesse et de la force motrice.



Amortisseurs de sécurité SDN



Il s'agit des amortisseurs de chocs hydrauliques qui permettent de choisir le type le mieux adapté aux besoins des utilisateurs. Les régulateurs garantissent une force de freinage constante sur toute la course. Cette force de freinage est réglable à volonté et de manière continue. Les amortisseurs de sécurité ont été développés pour une mise en service occasionnelle (arrêt d'urgence).

Domaines d'application: manutention, ponts roulants,

Freins de réglage hydrauliques HBV



Ces freins de réglage hydrauliques sont conçus pour le contrôle de la vitesse de pièces mobiles de machines (par exemple vérin pneumatique). Nos freins de réglage hydrauliques ont été développés pour des outillages de fabrication avec une vitesse d'avance constante. Grâce à l'utilisation de matériels traités, la construction de nos freins de réglage permet un service continu. L'utilisation d'une huile spéciale de qualité un bon fonctionnement, même en cas supérieure assure d'échauffement.

| Contenu | Page |
|---|---------|
| Introduction Fonctionnement des produits | 2 - 4 |
| Amortisseurs autoréglables SES | 5 - 15 |
| Amortisseurs réglables STD | 16 - 26 |
| Amortisseurs de sécurité SDN | 27 - 29 |
| Freins de réglage hydrauliques HBV | 30 - 31 |
| Formules de sélection Equipement optionnel | 32 - 35 |

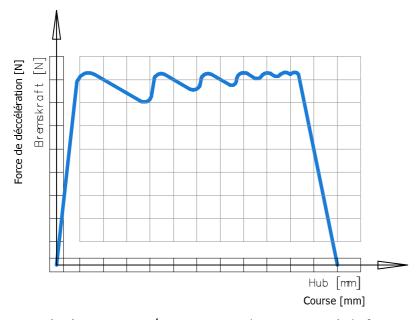
Fonctionnement d'un amortisseur de chocs industriel



Pendant la course de travail, la tige rentre et l'huile est refoulée dans les orifices d'étranglement par le piston. La fermeture des orifices d'étranglement se fait par le piston rentrant. Il en résulte une diminution de la vitesse de translation – la contre-pression et la force de freinage restent constantes. Le contrôle régulier de la déccélération permet de réduire considérablement les sollicitations de la machine. Un clapet anti-retour permet le retour rapide du piston et

l'amortisseur est opérationnel instantanément après une course de travail.

Distribution de force motrice sur la course



Si l'amortisseur de chocs est ajusté correctement, la restitution de la force est constante. Ce type d'amortisseur diffère d'autres systèmes d'amortissement par les avantages suivants:

- Force de freinage constante sur toute la course
- Il n'y a pas de pics de force
- Diminution de la charge de machine

Les amortisseurs de chocs hydrauliques se distinguent par les avantages suivants:

- Capacité de service augmentée → productivité augmentée
- Longevité de la machine → diminution des frais de maintenance
- Diminution du bruit → Plus grande sécurité de travail



Modèle SES



| Туре | Course [mm] | Filetage | Absorption d'énergie [Nm/course] | Masse effective [kg] | Page |
|-------------------|----------------|--------------------|--|-------------------------|------|
| SES 7 x 6 A | 6 | M10x1,0 | 3 | 4 - 12 | 7 |
| SES 7 x 6 B | 6 | M10x1,0 | 3 | 1 - 6 | 7 |
| SES 7 x 6 AA | 6 | M10x1,0 | 3 | 9 - 23 | 7 |
| SES 7 x 10 A | 10 | M12x1,0 | 7 | 6 - 45 | 7 |
| SES 7 x 10 B | 10 | M12x1,0 | 7 | 1 - 14 | 7 |
| SES 7 x 10 AA | 10 | M12x1,0 | 7 | 25 - 70 | 7 |
| SES 14 S | 16 | M14x1,0 | 30 | 5 - 192 | 8 |
| SES 14 H | 16 | M14x1,0 | 30 | 140 - 720 | 8 |
| SES 7 x 15 A | 15 | M14x1,0 ou M14x1,5 | 19 | 8 - 80 | 9 |
| SES 7 x 15 B | 15 | M14x1,0 ou M14x1,5 | 19 | 1 - 10 | 9 |
| SES 7 x 15 AA | 15 | M14x1,0 ou M14x1,5 | 19 | 65 - 200 | 9 |
| SES 10 x 12 A | 12 | M16x1,5 | 18 | 12 - 140 | 9 |
| SES 10 x 12 B | 12 | M16x1,5 | 18 | 2,5 - 20 | 9 |
| SES 10 x 12 AA | 12 | M16x1,5 | 18 | 100 - 480 | 9 |
| SES 10 x 20 A | 20 | M20x1,5 | 30 | 24 - 240 | 10 |
| SES 10 x 20 B | 20 | M20x1,5 | 30 | 3 - 28 | 10 |
| SES 10 x 20 AA | 20 | M20x1,5 | 30 | 170 - 900 | 10 |
| SES 10 x 40 A | 40 | M20x1,5 | 60 | 40 - 500 | 10 |
| SES 10 x 40 B | 40 | M20x1,5 | 60 | 6 - 60 | 10 |
| SES 10 x 40 AA | 40 | M20x1,5 | 60 | 300 - 1600 | 10 |
| SES 11 x 25 A | 25 | M25x1,5 ou M25x2,0 | 81 | 110 - 900 | 11 |
| SES 11 x 25 B | 25 | M25x1,5 ou M25x2,0 | 81 | 8 - 138 | 11 |
| SES 11 x 25 AA | 25 | M25x1,5 ou M25x2,0 | 81 | 390 - 2300 | 11 |
| SES 1.0 M x 40 A | 40 | M25x1,5 | 116 | 175 - 1140 | 11 |
| SES 1.0 M x 40 B | 40 | M25x1,5 | 116 | 13 - 220 | 11 |
| SES 1.0 M x 40 AA | 40 | M25x1,5 | 116 | 624 - 2600 | 11 |

Ce tableau facilite une première sélection. Voir formules de calcul (pages 32 - 34) pour sélectionner le type d'amortisseur le mieux adapté à vos besoins.

Modèle SES



| Туре | Course [mm] | Filetage | Absorption d'énergie [Nm/course] | Masse effective [kg] | Page | | |
|-------------------------|----------------|-------------------------|--|-------------------------|------|--|--|
| SES 1.15 M x 1 A | 25 | M33x1,5 ou 1 ¼" – 12UNF | 100 | 25 - 110 | 12 | | |
| SES 1.15 M x 1 B | 25 | M33x1,5 ou 1 ¼" – 12UNF | 100 | 8 - 33 | 12 | | |
| SES 1.15 M x 1 AA | 25 | M33x1,5 ou 1 ¼" – 12UNF | 100 | 95 - 440 | 12 | | |
| SES 1.15 M x 2 A | 50 | M33x1,5 ou 1 ¼" – 12UNF | 200 | 45 - 220 | 12 | | |
| SES 1.15 M x 2 B | 50 | M33x1,5 ou 1 ¼" – 12UNF | 200 | 15 - 65 | 12 | | |
| SES 1.15 M x 2 AA | 50 | M33x1,5 ou 1 ¼" – 12UNF | 200 | 190 - 890 | 12 | | |
| SES 1.1 M x 1 A | 25 | M36x1,5 | 195 | 170 - 870 | 13 | | |
| SES 1.1 M x 1 B | 25 | M36x1,5 | 195 | 45 - 250 | 13 | | |
| SES 1.1 M x 1 AA | 25 | M36x1,5 | 195 | 540 - 2700 | 13 | | |
| SES 1.1 M x 2 A | 50 | M36x1,5 | 390 | 340 - 1740 | 13 | | |
| SES 1.1 M x 2 B | 50 | M36x1,5 | 390 | 90 - 500 | 13 | | |
| SES 1.1 M x 2 AA | 50 | M36x1,5 | 390 | 1080 - 5400 | 13 | | |
| SES 1.5 M x 1 A | 25 | M45x1,5 | 250 | 110 - 700 | 14 | | |
| SES 1.5 M x 1 B | 25 | M45x1,5 | 250 | 27 - 130 | 14 | | |
| SES 1.5 M x 1 AA | 25 | M45x1,5 | 250 | 600 - 3000 | 14 | | |
| SES 1.5 M x 2 A | 50 | M45x1,5 | 500 | 220 - 1400 | 14 | | |
| SES 1.5 M x 2 B | 50 | M45x1,5 | 500 | 55 - 260 | 14 | | |
| SES 1.5 M x 2 AA | 50 | M45x1,5 | 500 | 1200 - 6000 | 14 | | |
| SES 1.5 M x 3 A | 75 | M45x1,5 | 750 | 330 - 2100 | 14 | | |
| SES 1.5 M x 3 B | 75 | M45x1,5 | 750 | 82 - 390 | 14 | | |
| SES 1.5 M x 3 AA | 75 | M45x1,5 | 750 | 1800 - 9000 | 14 | | |
| SES 2.0 M x 2 A | 50 | M64x2,0 | 1140 | 430 - 2250 | 15 | | |
| SES 2.0 M x 2 B | 50 | M64x2,0 | 1140 | 130 - 675 | 15 | | |
| SES 2.0 M x 2 AA | 50 | M64x2,0 | 1140 | 1600 - 9000 | 15 | | |
| SES 2.0 M x 2 BB | 50 | M64x2,0 | 1140 | 35 - 165 | 15 | | |
| SES 2.0 M x 4 A | 100 | M64x2,0 | 2280 | 900 - 4900 | 15 | | |
| SES 2.0 M x 4 B | 100 | M64x2,0 | 2280 | 250 - 1300 | 15 | | |
| SES 2.0 M x 4 AA | 100 | M64x2,0 | 2280 | 3500 - 18000 | 15 | | |
| SES 2.0 M x 4 BB | 100 | M64x2,0 | 2280 | 70 - 350 | 15 | | |
| SES 2.0 M x 6 A | 150 | M64x2,0 | 3420 | 1300 - 6500 | 15 | | |
| SES 2.0 M x 6 B | 150 | M64x2,0 | 3420 | 400 - 2000 | 15 | | |
| SES 2.0 M x 6 AA | 150 | M64x2,0 | 3420 | 5300 - 27000 | 15 | | |
| SES 2.0 M x 6 BB | 150 | M64x2,0 | 3420 | 100 - 500 | 15 | | |

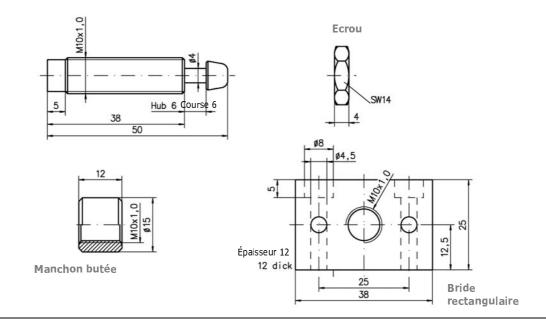
Ce tableau facilite une première sélection. Voir formules de calcul (pages 32 - 34) pour sélectionner le type d'amortisseur le mieux adapté à vos besoins.



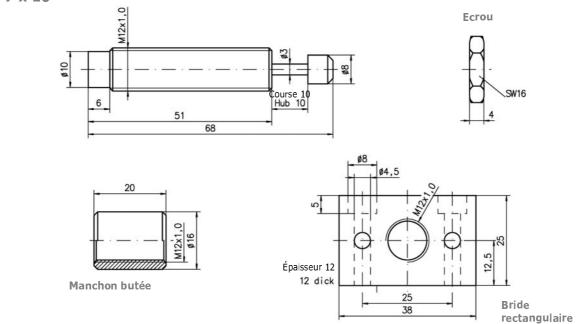
Ecart de températures – 10 °C à + 80 °C (température jusqu'à + 120 °C à la demande).

- Position de montage suivant les besoins
- Butoir en polyuréthane inclus
- Prévoir un arrêt mécanique d'environ 1 mm avant fin de course, ne pas venir en position finale à pleine charge.

SES 7 x 6



SES 7 x 10



| | Туре | Course | Filetage | Absorption d'énergie | | Masse effective | Force de rappel | Poids |
|---|----------------------|--------|----------|----------------------|---------|--------------------|--------------------|-------|
| | | [mm] | | [Nm/course] | [kNm/h] | [kg] | [N] | [9] |
| | SES 7 x 6 A | 6 | M10x1,0 | 3 | 10,8 | 4 - 12 | 1,5 - 4 | 19 |
| | SES 7 x 6 B | 6 | M10×1,0 | 3 | 10,8 | 1 - 6 | 1,5 - 4 | 19 |
| | SES 7 x 6 AA | 6 | M10x1,0 | 3 | 10,8 | 9 - 23 | 1,5 - 4 | 19 |
| • | SES 7 x 10 A | 10 | M12x1,0 | 7 | 12 | 6 - 45 | 6 - 11 | 50 |
| | SES 7 x 10 B | 10 | M12x1,0 | 7 | 12 | 1 - 14 | 6 - 11 | 50 |
| | SES 7 x 10 AA | 10 | M12x1,0 | 7 | 12 | 25 - 70 | 6 - 11 | 50 |

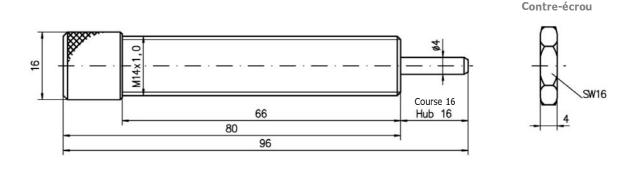


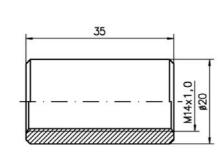
SES 14



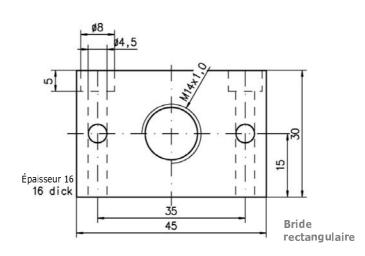
Les amortisseurs type SES sont principalement conçus pour les charges lourdes dans le domaine de l'automatisation. Les surfaces de contact sont «superfinies» et traitées, les joints spéciaux et de l'huile spéciale permettent une longévité garantie d'au moins 10.000.000 courses. La caractéristique progressive permet une décélération constante (vitesses d'impact augmentées, par exemple : vérin pneumatique).

- Ecart de températures de 10 °C à + 80 °C
- Position de montage suivant les besoins
- Prévoir un arrêt mécanique d'environ 1 mm avant fin de course, ne pas venir en position finale à pleine charge





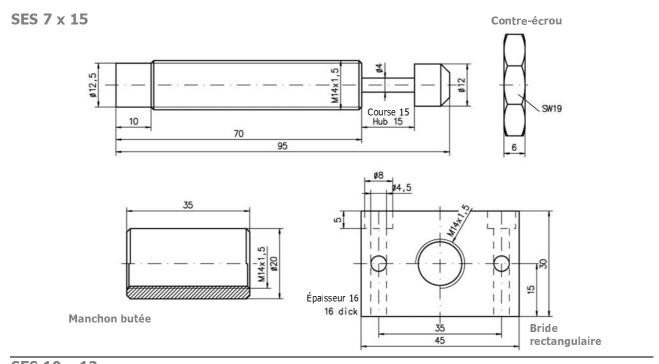
Manchon butée

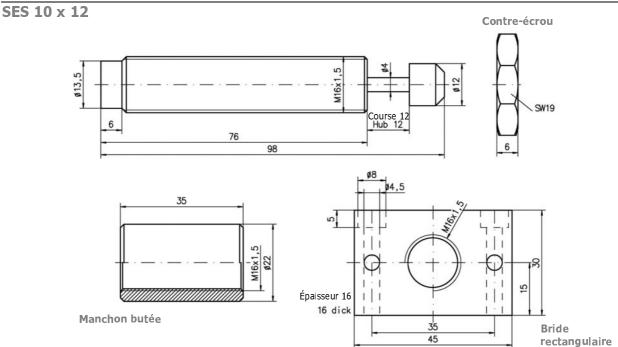


| Туре | Course | Filetage | Absorption d'énergie | | Masse effective | Force de rappel | Poids |
|----------|--------|----------|----------------------|---------|-----------------|-----------------|-------|
| | [mm] | | [Nm/course] | [kNm/h] | [kg] | [N] | [g] |
| SES 14 S | 16 | M14x1,0 | 30 | 45 | 5 - 192 | 8 - 19 | 78 |
| SES 14 H | 16 | M14x1,0 | 30 | 45 | 140 - 720 | 8 - 19 | 78 |

Ecart de températures de - 10 °C à + 80 °C (température jusquà + 120 °C à demande).

- Position de montage suivant les besoins
- Butoir en polyuréthane inclus
- Prévoir en arrêt mécanique d'environ 1 mm avant fin de course, ne pas venir en position finale à pleine charge.





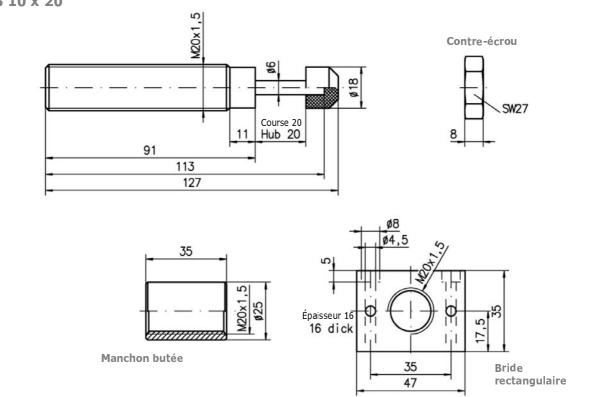
| Туре | Course | Filetage | Absorption d'énergie | | Masse effective | Force de rappel | Poids |
|----------------|--------|----------|----------------------|---------|--------------------|--------------------|-------|
| | [mm] | | [Nm/course] | [kNm/h] | [kg] | [N] | [9] |
| SES 7 x 15 A | 15 | M14x1,0 | 19 | 36 | 8 - 80 | 1,5 - 4 | 65 |
| SES 7 x 15 B | 15 | ou | 19 | 36 | 1 - 10 | 1,5 - 4 | 65 |
| SES 7 x 15 AA | 15 | M14x1,5 | 19 | 36 | 65 - 198 | 1,5 - 4 | 65 |
| SES 10 x 12 A | 12 | M16x1,5 | 18 | 40 | 12 - 140 | 4 - 11 | 90 |
| SES 10 x 12 B | 12 | M16x1,5 | 18 | 40 | 2,5 - 20 | 4 - 11 | 90 |
| SES 10 x 12 AA | 12 | M16x1,5 | 18 | 40 | 100 - 480 | 4 - 11 | 90 |



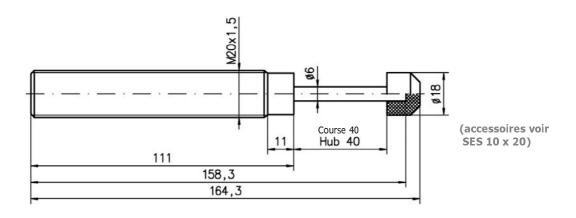
Ecart de températures de - 10 °C à + 80 °C (température jusqu'à + 120 °C à demande).

- Position de montage suivant les besoins
- Butoir en polyuréthane disponible en option
- Prévoir un arrêt mécanique d'environ 1mm avant fin de course, ne pas venir en position finale à pleine

SES 10 x 20



SES 10 x 40



| Туре | Course | Filetage | Absorption d'énergie | | Masse effective | Force de rappel | Poids |
|----------------|--------|----------|----------------------|---------|--------------------|--------------------|-------|
| | [mm] | | [Nm/course] | [kNm/h] | [kg] | [N] | [9] |
| SES 10 x 20 A | 20 | M20x1,5 | 30 | 46 | 24 - 240 | 7 - 20 | 170 |
| SES 10 x 20 B | 20 | M20x1,5 | 30 | 46 | 3 - 28 | 7 - 20 | 170 |
| SES 10 x 20 AA | 20 | M20x1,5 | 30 | 46 | 176 - 960 | 7 - 20 | 170 |
| SES 10 x 40 A | 40 | M20x1,5 | 60 | 56 | 40 - 500 | 10 - 25 | 210 |
| SES 10 x 40 B | 40 | M20x1,5 | 60 | 56 | 6 - 60 | 10 - 25 | 210 |
| SES 10 x 40 AA | 40 | M20x1,5 | 60 | 56 | 300 - 1600 | 10 - 25 | 210 |

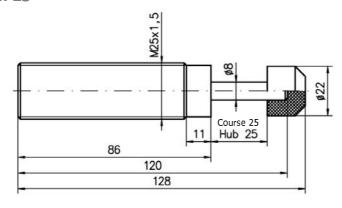


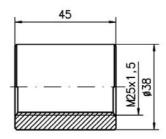
Ecart de températures de-10 °C à +80 °C (Température jusquà + 120 °C à demande)

- Position de montage suivant les besoins
- Butoir en polyuréthane disponible pour SES 11 x 25)
- Prévoir en arrêt mécanique d'environ 1 mm avant fin de course, ne pas venir en position finale à pleine charge.



SES 11 x 25

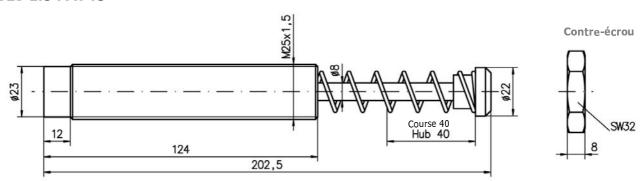


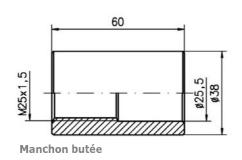


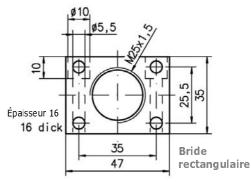
Manchon butée

(accessoires voir SES 1.0 M x 40)

SES 1.0 M x 40







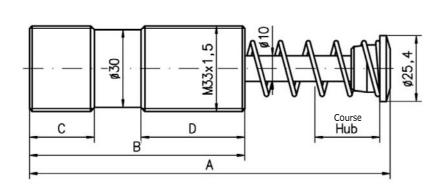
| Туре | Course | Filetage | Absorption (| l'énergie | Masse effective | Force de rappel | Poids |
|-------------------|--------|----------|--------------|-----------|--------------------|--------------------|-------|
| | [mm] | | [Nm/course] | [kNm/h] | [kg] | [N] | [g] |
| SES 11 x 25 A | 25 | M25x1,5 | 81 | 72 | 110 - 900 | 13 - 26 | 240 |
| SES 11 x 25 B | 25 | oder | 81 | 72 | 8 - 138 | 13 - 26 | 240 |
| SES 11 x 25 AA | 25 | M25x2,0 | 81 | 72 | 390 - 2300 | 13 - 26 | 240 |
| SES 1.0 M x 40 A | 40 | M25x1,5 | 116 | 106 | 176 - 1140 | 20 - 70 | 360 |
| SES 1.0 M x 40 B | 40 | M25x1,5 | 116 | 106 | 13 - 220 | 20 - 70 | 360 |
| SES 1.0 M x 40 AA | 40 | M25x1,5 | 116 | 106 | 624 - 2600 | 20 - 70 | 360 |

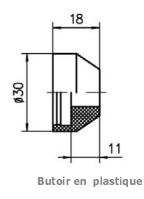




- Ecart de températures de 10 °C à + 80 °C (température jusqu'à + 120 °C à demande).
- Position de montage suivant les besoins
- Butoir en polyuréthane disponible
- Prévoir un arrêt mécanique d'environ 1 mm avant fin de course, ne pas venir en position finale à pleine charge.

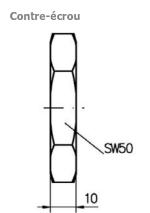
SES 1.15 M

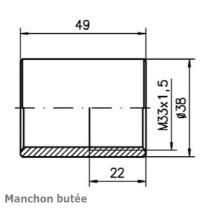


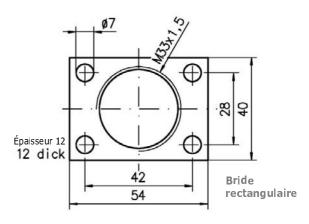


Dimensions:

| Туре | Course | A | B [mm] | С | D |
|----------------|--------|-----|-----------|----|----|
| SES 1.15 M x 1 | 25 | 139 | 83 | 25 | 40 |
| SES 1.15 M x 2 | 50 | 189 | 108 | 30 | 60 |





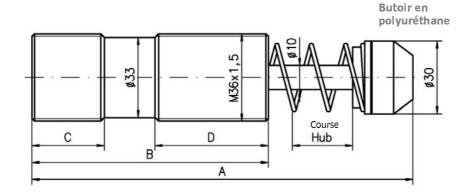


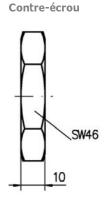
| Туре | Course | Filetage | Absorption (| Absorption d'énergie | | Force de rappel | Poids |
|-------------------|--------|---------------|--------------|----------------------|-----------|--------------------|-------|
| | [mm] | | [Nm/course] | [kNm/h] | [kg] | [N] | [9] |
| SES 1.15 M x 1 A | 25 | M33x1,5 | 100 | 76 | 25 - 110 | 40 - 70 | 410 |
| SES 1.15 M x 1 B | 25 | ou | 100 | 76 | 3 - 28 | 40 - 70 | 410 |
| SES 1.15 M x 1 AA | 25 | 1 ¼" – 12 UNF | 100 | 76 | 176 - 960 | 40 - 70 | 410 |
| SES 1.15 M x 2 A | 50 | M33x1,5 | 200 | 86 | 45 - 220 | 45 - 80 | 520 |
| SES 1.15 M x 2 B | 50 | ou | 200 | 86 | 15 - 65 | 45 - 80 | 520 |
| SES 1.15 M x 2 AA | 50 | 1 ¼" – 12 UNF | 200 | 86 | 190 - 890 | 45 - 80 | 520 |



- Ecart de température de 10 °C à + 80 °C (température jusquà + 120 °C à demande)
- Position de montage suivant les besoins
- Butoir en polyuréthane inclus
- Prévoir en arrêt mécanique d'environ 1 mm avant fin de course, ne pas venir en position finale à pleine charge.

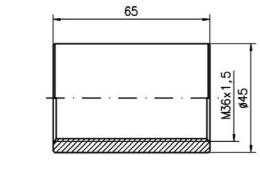
SES 1.1 M



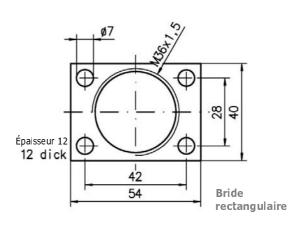


Dimensions:

| Туре | Course | A | B [mm] | С | D |
|---------------|--------|-----|-----------|----|----|
| SES 1.1 M x 1 | 25 | 158 | 98 | 30 | 47 |
| SES 1.1 M x 2 | 50 | 195 | 106 | 30 | 55 |





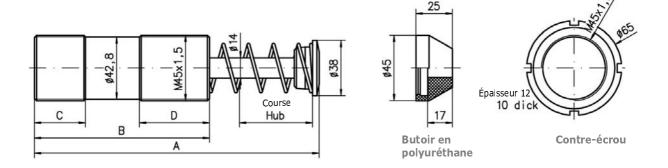


| Туре | Course | Filetage | Absorption (| d'énergie | Masse effective | Force de rappel | Poids |
|------------------|--------|----------|--------------|-----------|--------------------|--------------------|-------|
| | [mm] | | [Nm/course] | [kNm/h] | [kg] | [N] | [9] |
| SES 1.1 M x 1 A | 25 | M36x1,5 | 195 | 94 | 170 - 870 | 35 - 80 | 500 |
| SES 1.1 M x 1 B | 25 | M36x1,5 | 195 | 94 | 45 - 250 | 35 - 80 | 500 |
| SES 1.1 M x 1 AA | 25 | M36x1,5 | 195 | 94 | 540 - 2700 | 35 - 80 | 500 |
| SES 1.1 M x 2 A | 50 | M36x1,5 | 390 | 188 | 340 - 1740 | 35 – 85 | 650 |
| SES 1.1 M x 2 B | 50 | M36x1,5 | 390 | 188 | 90 - 500 | 35 – 85 | 650 |
| SES 1.1 M x 2 AA | 50 | M36x1,5 | 390 | 188 | 1080 - 5400 | 35 - 85 | 650 |



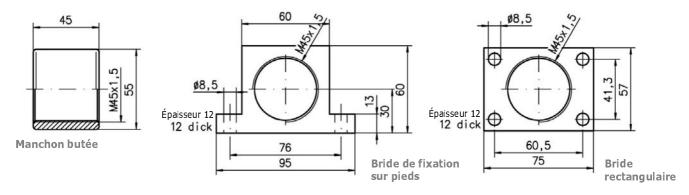
- Ecart de température 10 °C à + 80 °C (température jusqu'à 120° C à demande)
- Position de montage suivant les besoins
- Butoir en polyuréthane est disponible en option
- Ces amortisseurs de chocs sont munis d'un arrêt interne – un arrêt externe n'est pas nécessaire.

SES 1.5 M



Dimensions:

| Туре | Course | A | B [mm] | С | D |
|---------------|--------|-----|-----------|----|----|
| SES 1.5 M x 1 | 25 | 145 | 95 | 25 | 43 |
| SES 1.5 M x 2 | 50 | 195 | 120 | 35 | 48 |
| SES 1.5 M x 3 | 75 | 245 | 145 | 35 | 73 |



| Туре | Course | Filetage | Absorption d'énergie | | Masse effective | Force de rappel | Poids |
|------------------|--------|----------|----------------------|---------|--------------------|--------------------|-------|
| | [mm] | | [Nm/course] | [kNm/h] | [kg] | [N] | [kg] |
| SES 1.5 M x 1 A | 25 | M45x1,5 | 250 | 137 | 110 - 700 | 60 - 90 | 1,2 |
| SES 1.5 M x 1 B | 25 | M45x1,5 | 250 | 137 | 27 - 130 | 60 - 90 | 1,2 |
| SES 1.5 M x 1 AA | 25 | M45x1,5 | 250 | 137 | 600 - 3000 | 60 - 90 | 1,2 |
| SES 1.5 M x 2 A | 50 | M45x1,5 | 500 | 149 | 220 - 1400 | 70 – 150 | 1,4 |
| SES 1.5 M x 2 B | 50 | M45x1,5 | 500 | 149 | 55 - 260 | 70 – 150 | 1,4 |
| SES 1.5 M x 2 AA | 50 | M45x1,5 | 500 | 149 | 1200 - 6000 | 70 – 150 | 1,4 |
| SES 1.5 M x 3 A | 75 | M45x1,5 | 750 | 168 | 330 - 2100 | 40 - 150 | 1,6 |
| SES 1.5 M x 3 B | 75 | M45x1,5 | 750 | 168 | 82 - 390 | 40 - 150 | 1,6 |
| SES 1.5 M x 3 AA | 75 | M45x1,5 | 750 | 168 | 1800 - 9000 | 40 - 150 | 1,6 |

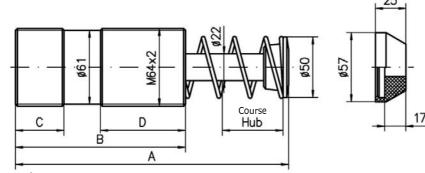


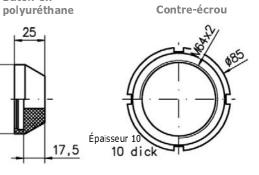
- Ecart de température de 10 °C à + 80 °C (température jusqu'à + 120 °C à demande
- Position de montage suivant les besoins

Butoir en

- Butoir en polyuréthane disponible en option
- Prévoir un arrêt mécanique d'environ 1 mm avant fin de course, ne pas venir en position finale à pleine charge.

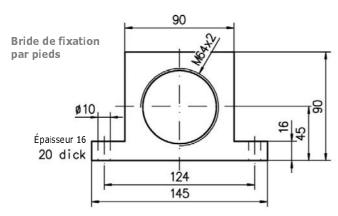
SES 2.0 M

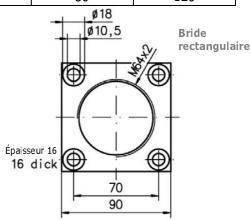




Dimensions:

| Туре | Course | A | B [mm] | С | D |
|---------------|--------|-----|-----------|----|-----|
| SES 2.0 M x 2 | 50 | 225 | 140 | 40 | 70 |
| SES 2.0 M x 4 | 100 | 327 | 190 | 50 | 100 |
| SES 2.0 M x 6 | 150 | 455 | 240 | 50 | 120 |





| Туре | Course | Filetage | Absorption d'énergie | | Masse effective | Force de rappel | Poids |
|------------------|--------|----------|----------------------|---------|--------------------|--------------------|-------|
| | [mm] | | [Nm/course] | [kNm/h] | [kg] | [N] | [kg] |
| SES 2.0 M x 2 A | 50 | M64x2,0 | 1140 | 165 | 430 - 2250 | 60 - 130 | 2,9 |
| SES 2.0 M x 2 B | 50 | M64x2,0 | 1140 | 165 | 130 - 675 | 60 - 130 | 2,9 |
| SES 2.0 M x 2 AA | 50 | M64x2,0 | 1140 | 165 | 1600 - 9000 | 60 - 130 | 2,9 |
| SES 2.0 M x 2 BB | 50 | M64x2,0 | 1140 | 165 | 35 - 165 | 60 - 130 | 2,9 |
| SES 2.0 M x 4 A | 100 | M64x2,0 | 2280 | 228 | 900 - 4900 | 60 - 180 | 3,8 |
| SES 2.0 M x 4 B | 100 | M64x2,0 | 2280 | 228 | 250 - 1300 | 60 - 180 | 3,8 |
| SES 2.0 M x 4 AA | 100 | M64x2,0 | 2280 | 228 | 3500 - 18000 | 60 - 180 | 3,8 |
| SES 2.0 M x 4 BB | 100 | M64x2,0 | 2280 | 228 | 70 - 350 | 60 - 180 | 3,8 |
| SES 2.0 M x 6 A | 150 | M64x2,0 | 3420 | 255 | 1300 - 6500 | 60 - 270 | 5,1 |
| SES 2.0 M x 6 B | 150 | M64x2,0 | 3420 | 255 | 400 - 2000 | 60 - 270 | 5,1 |
| SES 2.0 M x 6 AA | 150 | M64x2,0 | 3420 | 255 | 5300 - 27000 | 60 - 270 | 5,1 |
| SES 2.0 M x 6 BB | 150 | M64x2,0 | 3420 | 255 | 100 - 500 | 60 - 270 | 5,1 |

STD KIME

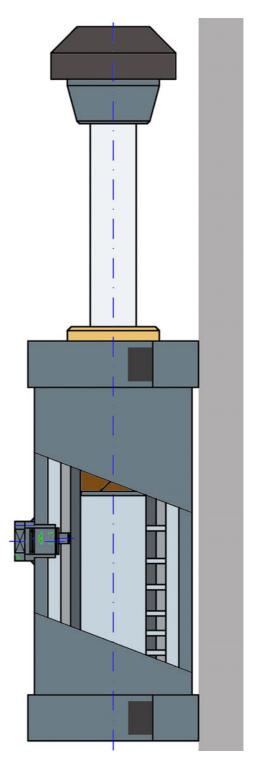
Fonctionnement d'un amortisseur de chocs réglable

Pendant la course de travail, la tige rentre et l'huile est refoulée dans les orifices d'étranglement. Plus la tige rentre, plus les orifices d'étranglement sont obturés. De ce fait, les régulateurs garantissent une vitesse réglable à volonté et le contrôle régulier de la décélération, permet de réduire considérablement les sollicitations de la machine.

Pour ajuster l'amortisseur correctement aux charges différentes, le diamètre des orifices d'étranglement est réglable par une vis de réglage. La vis de réglage permet le décalage entre le tube d'amortissement et le tube du cylindre. Ce décalage modifié de la section des orifices permet ainsi un réglage continu de l'amortissement.

Tous les orifices d'étranglement sont calibrés – ce système permet un amortissement constant et une absorption d'énergie effective sur toute la course.

Un clapet anti-retour permet le retour rapide du piston et l'amortisseur est opérationnel instantanément après une course de travail.



Vue d'ensemble de la gamme STD



| Туре | Course | Filetage | Absorption d'énergie | Masse effective | Page |
|-------------------|--------|-------------------------|----------------------|-----------------|------|
| Туре | [mm] | i netage | [Nm/course] | [kg] | rage |
| STD 7 x 10 | 10 | M12x1,0 | 4 | 5 - 60 | 18 |
| STD 7 x 12 | 12 | M14x1,5 | 16 | 1 - 100 | 18 |
| STD 10 x 12 | 12 | M16x1,5 | 18 | 1,5 - 160 | 19 |
| STD 10 x 20 | 20 | M20x1,5 | 30 | 2,5 - 240 | 19 |
| STD 1.0 M | 25 | M25x1,5 ou M27x3,0 | 78 | 8 - 1360 | 20 |
| STD 1.0 M x 40 | 40 | M25x1,5 | 116 | 13 - 1980 | 20 |
| STD 1.25 M x 1 | 25 | M33x1,5 ou 1 ¼" – 12UNF | 112 | 10 - 1800 | 21 |
| STD 1.25 M x 1 NG | 25 | M33x1,5 ou 1 ¼" – 12UNF | 112 | 330 - 48000 | 21 |
| STD 1.25 M x 2 | 50 | M33x1,5 ou 1 ¼" – 12UNF | 224 | 15 - 2400 | 21 |
| STD 1.25 M x 2 NG | 50 | M33x1,5 ou 1 ¼" – 12UNF | 224 | 470 - 77000 | 21 |
| STD 1.2 M x 1 | 25 | M36x1,5 | 195 | 10 - 1250 | 22 |
| STD 1.2 M x 1 NG | 25 | M36x1,5 | 195 | 350 - 51000 | 22 |
| STD 1.2 M x 2 | 50 | M36x1,5 | 390 | 15 - 1850 | 22 |
| STD 1.2 M x 2 NG | 50 | M36x1,5 | 390 | 450 - 81000 | 22 |
| STD 1.5 M x 1 | 25 | M42x1,5 | 250 | 27 - 3600 | 23 |
| STD 1.5 M x 1 NG | 25 | M42x1,5 | 250 | 3000 - 110000 | 23 |
| STD 1.5 M x 2 | 50 | M42x1,5 | 500 | 43 - 6350 | 23 |
| STD 1.5 M x 2 NG | 50 | M42x1,5 | 500 | 5000 - 175000 | 23 |
| STD 1.5 M x 3 | 75 | M42x1,5 | 750 | 55 - 9500 | 23 |
| STD 2.0 M x 1 | 25 | M64x2,0 | 570 | 40 - 7500 | 24 |
| STD 2.0 M x 1 NG | 25 | M64x2,0 | 570 | 10000 - 250000 | 24 |
| STD 2.0 M x 2 | 50 | M64x2,0 | 1140 | 70 - 12000 | 24 |
| STD 2.0 M x 2 NG | 50 | M64x2,0 | 1140 | 11000 - 460000 | 24 |
| STD 2.0 M x 4 | 100 | M64x2,0 | 2280 | 115 - 12000 | 24 |
| STD 2.0 M x 4 NG | 100 | M64x2,0 | 2280 | 12000 - 460000 | 24 |
| STD 2.0 M x 6 | 150 | M64x2,0 | 3420 | 130 - 23000 | 24 |
| STD 3.0 M x 2 | 50 | M85x2,0 | 2100 | 190 - 31000 | 25 |
| STD 3.0 M x 3,5 | 90 | M85x2,0 | 3600 | 220 - 35000 | 25 |
| STD 3.0 M x 5 | 125 | M85x2,0 | 5100 | 230 - 40000 | 25 |
| STD 3.0 M x 6,5 | 165 | M85x2,0 | 6500 | 310 - 43000 | 25 |
| STD 3.0 M x 8 | 200 | M85x2,0 | 10000 | 330 - 48000 | 25 |
| STD 4.0 M x 2 | 50 | M115x2,0 | 4500 | 200 - 70000 | 26 |
| STD 4.0 M x 4 | 100 | M115x2,0 | 9000 | 220 - 75000 | 26 |
| STD 4.0 M x 6 | 150 | M115x2,0 | 13500 | 240 - 84000 | 26 |
| STD 4.0 M x 8 | 200 | M115x2,0 | 19000 | 270 - 90000 | 26 |
| STD 4.0 M x 10 | 250 | M115x2,0 | 23500 | 300 - 110000 | 26 |
| | | | | | |

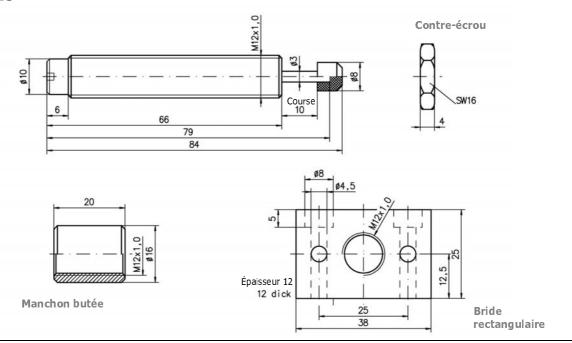
Ce tableau facilite une première sélection. Voir formules de calcul (pages 32 - 34) pour sélectionner le type d'amortisseur le mieux adapté à vos besoins.



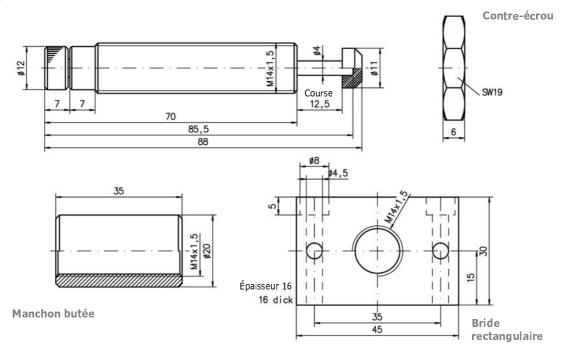


- Réglage continu
- Ecart de températures de 10 °C à + 80 °C (température allant jusqu'à + 120 °C à demande)
- Position de montage suivant les besoins
- Butoir en matière plastique disponible en option
- Prévoir un arrêt mécanique d'environ 1 mm avant fin de course, ne pas venir en position finale à pleine charge

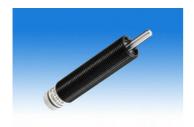
STD 7 x 10



STD 7 x 12

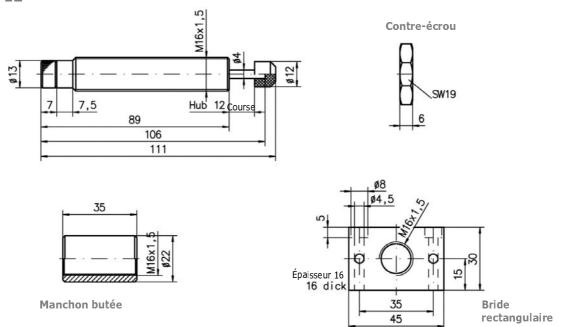


| Туре | Course | Filetage | Absorption d'énergie | | Masse effective | Force de rappel | Poids |
|------------|--------|----------|----------------------|---------|--------------------|--------------------|-------|
| | [mm] | | [Nm/course] | [kNm/h] | [kg] | [N] | [g] |
| STD 7 x 10 | 10 | M12x1,0 | 4 | 6 | 5 - 60 | 6 - 11 | 50 |
| STD 7 x 12 | 12,5 | M14x1,5 | 16 | 25 | 1 - 100 | 5 - 15 | 70 |

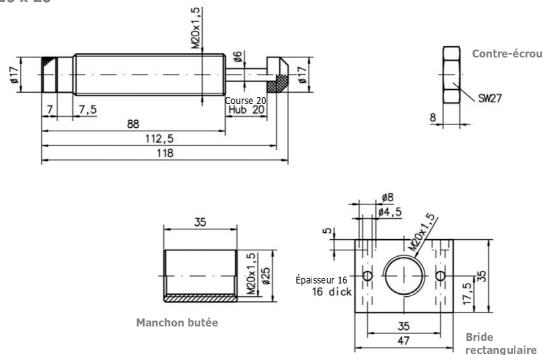


- Réglage continu
- Ecart de températures de 10 °C à + 80 °C (température allant jusqu'à + 120 °C à demande).
- Position de montage suivant les besoins
- Butoir en matière plastique disponible en option
- Prévoir un arrêt mécanique d'environ 1 mm avant fin de course, ne pas venir en position finale à pleine charge

STD 10 x 12



STD 10 x 20



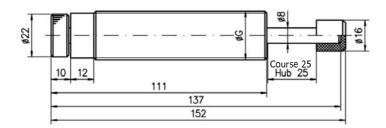
| Туре | Course Filetage | | Absorption (| d'énergie | Masse effective | Force de rappel | Poids | |
|-------------|-----------------|---------|--------------|-----------|--------------------|--------------------|-------|--|
| | [mm] | | [Nm/course] | [kNm/h] | [kg] | [N] | [g] | |
| STD 10 x 12 | 12 | M16x1,5 | 18 | 26 | 1,5 - 160 | 4 - 11 | 90 | |
| STD 10 x 20 | 20 | M20x1,5 | 30 | 46 | 2,5 - 240 | 7 - 20 | 130 | |

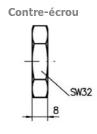


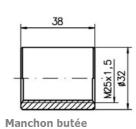


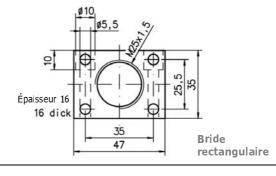
STD 1.0 M

- Réglage continu
- Ecart de températures de 10 °C à + 80 °C (température allant jusqu'à + 120 °C à demande)
- Position de montage suivant les besoins
- Butoir en matière plastique pour STD 1.0 M disponible en option
- Prévoir un arrêt mécanique d'environ 1 mm avant fin de course, ne pas venir en position finale à pleine charge

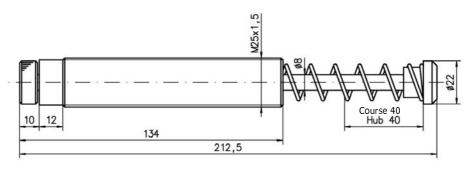


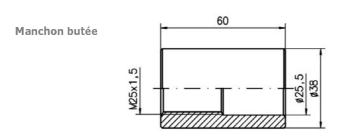






STD 1.0 x 40





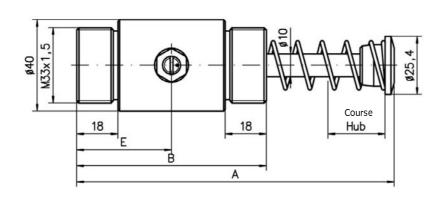
(accessoires voir STD 1.0 M)

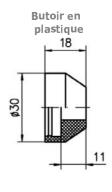
| Туре | Course | Option | Filetage | Absorption d'énergie | | Masse effective | Force de rappel | Poids |
|----------------|--------|--------|----------|----------------------|---------|--------------------|--------------------|-------|
| | [mm] | | | [Nm/course] | [kNm/h] | [kg] | [N] | [9] |
| STD 1.0 M | 25 | | M27x3,0 | 78 | 66 | 8 - 1360 | 25 - 50 | 390 |
| STD 1.0 MB | 25 | Butoir | M27x3,0 | 78 | 66 | 8 - 1360 | 25 - 50 | 310 |
| STD 1.0 M-S | 25 | | M25x1,5 | 78 | 66 | 8 - 1360 | 25 - 50 | 400 |
| STD 1.0 MB-S | 25 | Butoir | M25x1,5 | 78 | 66 | 8 - 1360 | 25 - 50 | 320 |
| STD 1.0 M x 40 | 40 | | M25x1,5 | 116 | 106 | 13 - 1980 | 20 - 70 | 390 |



- Réglage continu
- Ecart de températures de 10 °C à + 80 °C (température allant jusqu'à 120° C à demande)
- Position de montage suivant les besoins
- Butoir en matière plastique disponible en option
- Prévoir un arrêt mécanique d'environ 1 mm avant fin de course, ne pas venir en position finale à pleine charge

STD 1.25 M

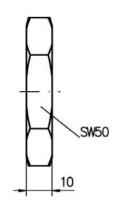


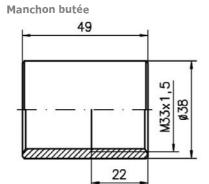


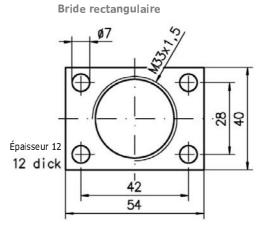
Dimensions:

| Туре | Course | A [m | B m] | E |
|----------------|--------|---------|---------|------|
| STD 1.25 M x 1 | 25 | 139 | 83 | 41,5 |
| STD 1.25 M x 2 | 50 | 189 | 108 | 66,5 |

Contre-écrou







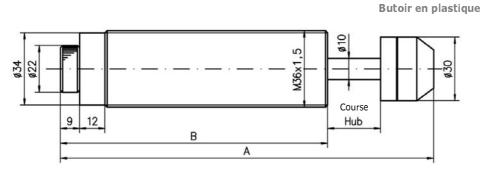
| Туре | Course | Filetage | Absorption d'énergie | | Masse effective | Force de rappel | Poids |
|-------------------|--------|---------------|----------------------|---------|--------------------|--------------------|-------|
| | [mm] | | [Nm/course] | [kNm/h] | [kg] | [N] | [9] |
| STD 1.25 M x 1 | 25 | M33x1,5 ou | 112 | 76 | 10 - 1800 | 40 - 70 | 640 |
| STD 1.25 M x 1 NG | 25 | 1 ¼" – 12 UNF | 112 | 76 | 330 - 48000 | 40 - 70 | 640 |
| STD 1.25 M x 2 | 50 | M33x1,5 ou | 224 | 86 | 15 - 2400 | 45 - 80 | 730 |
| STD 1.25 M x 2 NG | 50 | 1 ¼" – 12 UNF | 224 | 86 | 470 - 77000 | 45 - 80 | 730 |

STD KIME

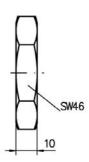


- Réglage continu
- Ecart de températures de 10 °C à + 80 °C (température allant jusqu'à + 120 °C à demande).
- Position de montage suivant les besoins
- Butoir en matière plastique
- Prévoir un arrêt mécanique d'environ 1 mm avant fin de course, ne pas venir en position finale à pleine charge

STD 1.2 M

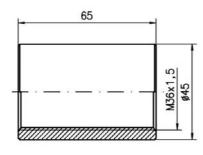




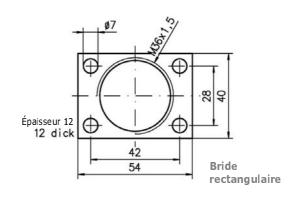


Dimensions:

| Туре | Course | A [mm] | В | | |
|---------------|--------|-----------|-----|--|--|
| STD 1.2 M x 1 | 25 | 176 | 126 | | |
| STD 1.2 M x 2 | 50 | 248 | 172 | | |



Manchon butée

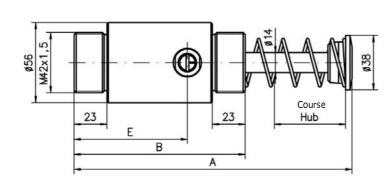


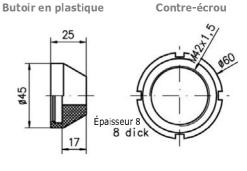
| Donnees techniques: | | | | | | | |
|---------------------|--------|----------|----------------------|---------|--------------------|--------------------|-------|
| Туре | Course | Filetage | Absorption d'énergie | | Masse effective | Force de rappel | Poids |
| | [mm] | | [Nm/course] | [kNm/h] | [kg] | [N] | [g] |
| STD 1.2 M x 1 | 25 | M36x1,5 | 195 | 94 | 10 - 1250 | 35 - 80 | 650 |
| STD 1.2 M x 1 NG | 25 | M36x1,5 | 195 | 94 | 350 - 51000 | 35 - 80 | 650 |
| STD 1.2 M x 2 | 50 | M36x1,5 | 390 | 188 | 15 - 1850 | 35 - 85 | 820 |
| STD 1.2 M x 2 NG | 50 | M36x1,5 | 390 | 188 | 450 - 81000 | 35 - 85 | 820 |



- Réglage continu
- Ecart de températutures de 10° C à + 80 °C (température allant jusqu'à + 120 °C à demande)
- Position de montage suivant les besoins
- Butoir en matière plastique disponible en option
- Prévoir un arrêt mécanique d'environ 1 mm avant fin de course, ne pas venir en position finale à pleine charge

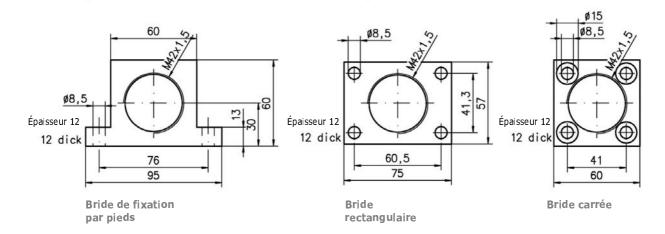
STD 1.5 M





Dimensions:

| Туре | Course | E | | |
|---------------|--------|-----|----------|-------|
| STD 1.5 M x 1 | 25 | 144 | m] 94 | 53 |
| STD 1.5 M x 2 | 50 | 195 | 120 | 79,5 |
| STD 1.5 M x 3 | 75 | 246 | 145 | 104,5 |



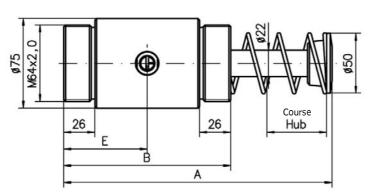
| Туре | Course | Filetage | Absorption o | d'énergie | Masse effective | Force de rappel | Poids |
|------------------|--------|----------|--------------|-----------|-----------------|--------------------|-------|
| | [mm] | | [Nm/course] | [kNm/h] | [kg] | [N] | [kg] |
| STD 1.5 M x 1 | 25 | M45x1,5 | 250 | 125 | 27 - 3600 | 60 - 90 | 1,4 |
| STD 1.5 M x 1 NG | 25 | M45x1,5 | 250 | 125 | 3000 - 110000 | 60 - 90 | 1,4 |
| STD 1.5 M x 2 | 50 | M45x1,5 | 500 | 148 | 43 - 6350 | 70 - 150 | 1,7 |
| STD 1.5 M x 2 NG | 50 | M45x1,5 | 500 | 148 | 5000 - 175000 | 70 - 150 | 1,7 |
| STD 1.5 M x 3 | 75 | M45x1,5 | 750 | 182 | 55 - 9500 | 60 - 130 | 2,1 |

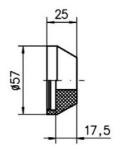
STD KIME



- Réglage continu
- Ecart de températures de 10 °C à + 80 °C (température allant jusqu'à + 120 °C à demande).
- Position de montage suivant les besoins
- Butoir en matière plastique disponible en option
- Prévoir un arrêt mécanique d'environ 1 mm avant fin de course, ne pas venir en position finale à pleine charge.

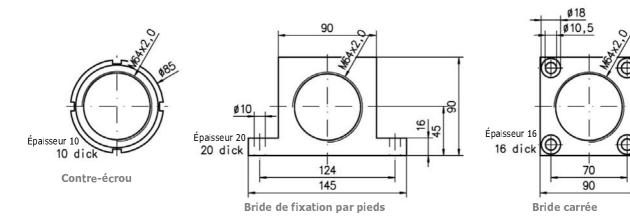
STD 2.0 M





Butoir en plastique

| billiensions. | | | | | | | | | | | |
|---------------|--------|---------|-----|------|--|--|--|--|--|--|--|
| Туре | Course | A [m | E | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | |
| STD 2.0 M x 1 | 25 | 175 | 115 | 57,5 | | | | | | | |
| STD 2.0 M x 2 | 50 | 225 | 140 | 70 | | | | | | | |
| STD 2.0 M x 4 | 100 | 327 | 190 | 95 | | | | | | | |
| STD 2.0 M x 6 | 150 | 455 | 240 | 120 | | | | | | | |



Données techniques

| Туре | Course | Filetage | Absorption | n d'énergie | Masse effective | Force de rappel | Poids |
|------------------|--------|----------|-------------|-------------|-----------------|--------------------|-------|
| | [mm] | | [Nm/course] | [kNm/h] | [kg] | [N] | [kg] |
| STD 2.0 M x 1 | 25 | M64x2,0 | 570 | 150 | 55 - 8000 | 60 - 90 | 3,2 |
| STD 2.0 M x 1 NG | 25 | M64x2,0 | 570 | 150 | 10000 - 250000 | 60 - 90 | 3,2 |
| STD 2.0 M x 2 | 50 | M64x2,0 | 1140 | 171 | 70 - 12000 | 60 - 130 | 3,6 |
| STD 2.0 M x 2 NG | 50 | M64x2,0 | 1140 | 171 | 11000 - 460000 | 60 - 130 | 3,6 |
| STD 2.0 M x 4 | 100 | M64x2,0 | 2280 | 228 | 115 - 17000 | 60 - 180 | 4,8 |
| STD 2.0 M x 4 NG | 100 | M64x2,0 | 2280 | 228 | 12000 - 460000 | 60 - 180 | 4,8 |
| STD 2.0 M x 6 | 150 | M64x2,0 | 3420 | 287 | 130 - 23000 | 55 - 270 | 6,0 |



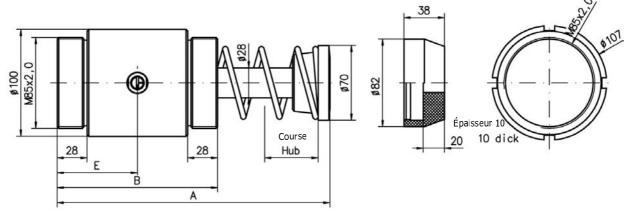
- Réglage continu
- Ecart de températures de 10 °C à + 80 °C (température allant jusqu'à + 120 °C à demande)
- Position de montage suivant les besoins
- Butoir en matière plastique disponible en option

Butoir en plastique

Prévoir un arrêt mécanique d'environ 1 mm avant fin de course, ne pas venir en position finale à pleine charge

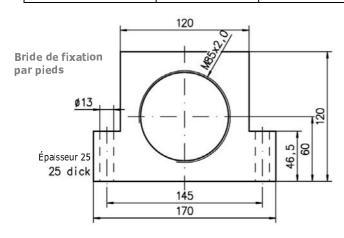
Contre-écrou

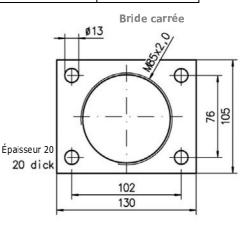
STD 3.0 M



Dimensions:

| Difficusions. | | | | | | | | | | |
|-----------------|--------|---------|---------|-----|--|--|--|--|--|--|
| Туре | Course | A [m | B m] | E | | | | | | |
| STD 3.0 M x 2 | 50 | 255 | 150 | 75 | | | | | | |
| STD 3.0 M x 3.5 | 90 | 335 | 190 | 95 | | | | | | |
| STD 3.0 M x 5 | 125 | 410 | 225 | 112 | | | | | | |
| STD 3.0 M x 6.5 | 165 | 505 | 265 | 132 | | | | | | |
| STD 3.0 M x 8 | 200 | 600 | 300 | 150 | | | | | | |



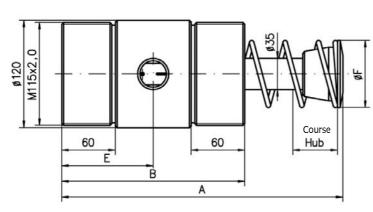


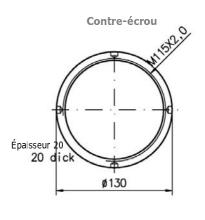
| Туре | Course | Filetage | Absorption d'énergie | | Masse effective | Force de rappel | Poids |
|-----------------|--------|----------|----------------------|---------|-----------------|--------------------|-------|
| | [mm] | | [Nm/course] | [kNm/h] | [kg] | [N] | [kg] |
| STD 3.0 M x 2 | 50 | M85x2,0 | 2100 | 720 | 190 - 31000 | 140 - 265 | 3,2 |
| STD 3.0 M x 3.5 | 90 | M85x2,0 | 3600 | 1030 | 220 - 35000 | 110 - 200 | 3,2 |
| STD 3.0 M x 5 | 125 | M85x2,0 | 5100 | 1250 | 228 - 40000 | 105 - 290 | 4,8 |
| STD 3.0 M x 6.5 | 165 | M85x2,0 | 6500 | 1550 | 310 - 43000 | 120 - 350 | 4,8 |
| STD 3.0 M x 8 | 200 | M85x2,0 | 10000 | 2100 | 330 - 48000 | 170 - 580 | 6,0 |



- Réglage continu
- Ecart de températures de 10 °C à + 80 °C (température allant jusqu'à + 120 °C à demande)
- Position de montage suivant les besoins
- Prévoir un arrêt mécanique d'environ 2 mm avant fin de course, ne pas venir en position finale à pleine charge

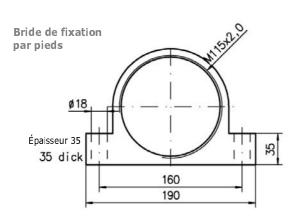
STD 4.0 M

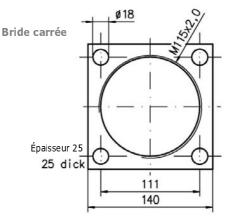




Dimensions:

| Туре | Course | A | B [mm] | E | ØF |
|----------------|--------|-----|-----------|-----|-----|
| STD 4.0 M x 2 | 50 | 315 | 205 | 102 | 75 |
| STD 4.0 M x 4 | 100 | 415 | 255 | 127 | 75 |
| STD 4.0 M x 6 | 150 | 516 | 305 | 152 | 90 |
| STD 4.0 M x 8 | 200 | 642 | 355 | 177 | 90 |
| STD 4.0 M x 10 | 250 | 745 | 405 | 202 | 110 |





| Туре | Course [mm] | Filetage | Absorption d'énergie | | Masse effective [kg] | Force de rappel | Poids [kg] |
|----------------|----------------|----------|----------------------|---------|-------------------------|--------------------|---------------|
| | | | [Nm/course] | [kNm/h] | | [N] | |
| STD 4.0 M x 2 | 50 | M115x2,0 | 4500 | 1000 | 200 - 70000 | 200 - 290 | 14 |
| STD 4.0 M x 4 | 100 | M115x2,0 | 9000 | 1250 | 220 - 75000 | 170 - 290 | 16 |
| STD 4.0 M x 6 | 150 | M115x2,0 | 13500 | 1450 | 240 - 84000 | 170 - 390 | 18 |
| STD 4.0 M x 8 | 200 | M115x2,0 | 19000 | 1700 | 270 - 90000 | 240 - 600 | 21 |
| STD 4.0 M x 10 | 250 | M115x2,0 | 23500 | 2000 | 300 - 110000 | 170 - 460 | 25 |

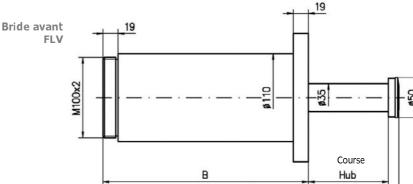
SDN

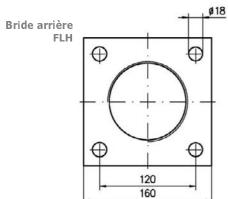
SDN 45

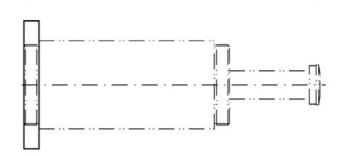
Les amortisseurs de sécurité type SDN sont une bonne • alternative aux amortisseurs de chocs industriels. Ces • amortisseurs sont conçus pour une utilisation comme « arrêt d'urgence » suivant les besoins. Domaines d'application: ponts roulants, manutention, matériels lourds, etc.

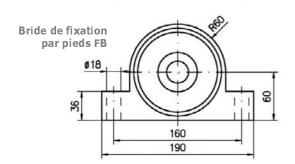
- Vitesse d'impact 0,9 4,5 m/s
- Force de freinage max.: 80 kN (absorption d'énergie maximale)
- Force de rappel: 400 500 N
- Ecart de températures: 10 °C à + 80 °C

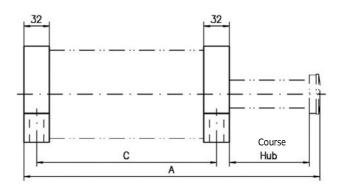












Données techniques:

| Dimensions: Donnees techniques: | | | | | | | | | | |
|---------------------------------|--------|------|-----|-----|----------------------|--------------------------------|------------|-------|--|--|
| Туре | Course | A | В | С | Absorption d'énergie | Déviation angulaire tolérée | | Poids | | |
| | | [m | m] | | Max. [kNm/course] | FLV + FB [°] | FLH [°] | [kg] | | |
| SDN 45-50 | 50 | 270 | 207 | 175 | 3,6 | 5 | 4 | 13 | | |
| SDN 45-100 | 100 | 370 | 257 | 225 | 7,2 | 5 | 4 | 15 | | |
| SDN 45-150 | 150 | 470 | 307 | 275 | 10,8 | 5 | 4 | 17 | | |
| SDN 45-200 | 200 | 570 | 357 | 325 | 14,4 | 5 | 4 | 19 | | |
| SDN 45-250 | 250 | 670 | 407 | 375 | 18,0 | 4,5 | 3,5 | 21 | | |
| SDN 45-300 | 300 | 785 | 472 | 440 | 21,6 | 4 | 3 | 23 | | |
| SDN 45-350 | 350 | 885 | 522 | 490 | 25,2 | 3,5 | 2,5 | 25 | | |
| SDN 45-400 | 400 | 1000 | 587 | 555 | 28,8 | 3 | 2 | 27 | | |
| SDN 45-500 | 500 | 1215 | 702 | 670 | 36,0 | 2,5 | 1,5 | 31 | | |
| SDN 45-600 | 600 | 1430 | 817 | 785 | 43,2 | 2 | 1 | 35 | | |
| SDN 45-700 | 700 | 1645 | 932 | 900 | 50,4 | 1,5 | 0,5 | 39 | | |

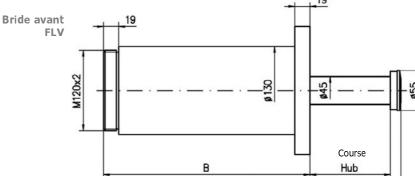
SDN

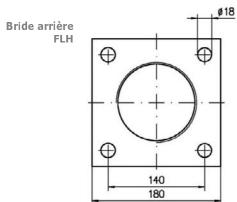
SDN 60

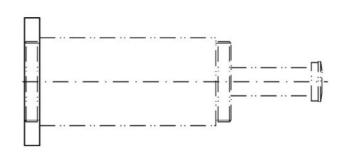
Les amortisseurs de sécurité type SDN sont une bonne • alternative aux amortisseurs de chocs industriels. Ces amortisseurs sont conçus pour une utilisation comme «arrêt d'urgence» suivant les besoins. Domaines d'application: ponts roulants, manutention, matériels lourds, etc.

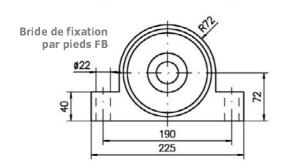
- Vitesse d'impact 0,5 4,5 m/s
- Force de freinage max.: 160 kN (absorption d'énergie maximale)
- Force de rappel: 600 800 N
- Ecart de températures: 10 °C à + 80 °C

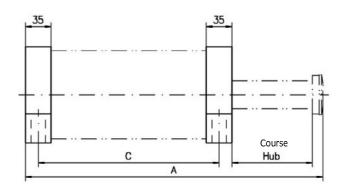












Données techniques:

| Dimensions; Données techniques; | | | | | | | | | | |
|---------------------------------|--------|------|------|------|----------------------|--------------------------------|------------|-------|--|--|
| Туре | Course | A | В | С | Absorption d'énergie | Déviation angulaire tolérée | | Poids | | |
| | | [m | m] | | Max. [kNm/course] | FLV + FB [°] | FLH [°] | [kg] | | |
| SDN 60-100 | 100 | 390 | 270 | 235 | 14 | 5 | 4 | 23 | | |
| SDN 60-150 | 150 | 490 | 320 | 285 | 21 | 5 | 4 | 26 | | |
| SDN 60-200 | 200 | 590 | 370 | 335 | 28 | 5 | 4 | 28 | | |
| SDN 60-250 | 250 | 690 | 420 | 385 | 35 | 4,5 | 3,5 | 31 | | |
| SDN 60-300 | 300 | 805 | 485 | 450 | 42 | 4 | 3 | 34 | | |
| SDN 60-350 | 350 | 905 | 535 | 500 | 49 | 3,5 | 2,5 | 37 | | |
| SDN 60-400 | 400 | 1020 | 600 | 565 | 56 | 3 | 2 | 40 | | |
| SDN 60-500 | 500 | 1235 | 715 | 680 | 70 | 2,5 | 1,5 | 45 | | |
| SDN 60-600 | 600 | 1450 | 830 | 795 | 84 | 2 | 1 | 51 | | |
| SDN 60-700 | 700 | 1665 | 945 | 910 | 98 | 1,5 | 0,5 | 57 | | |
| SDN 60-800 | 800 | 1880 | 1060 | 1025 | 112 | 1 | 0 | 63 | | |

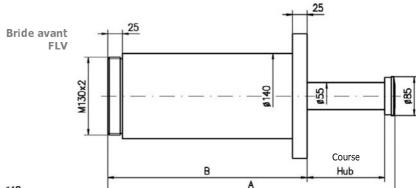
SDN

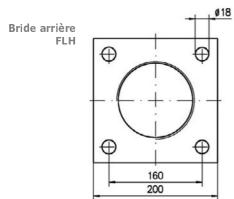
SDN 75

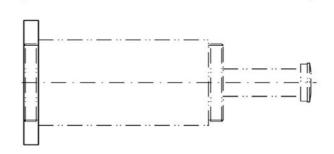
Les amortisseurs de sécurité type SDN sont une bonne • alternative aux amortisseurs de chocs industriels. Ces • amortisseurs sont conçus pour une utilisation comme «arrêt d'urgence» suivant les besoins. Domaines d'application: ponts roulants, manutention, matériels lourds, etc.

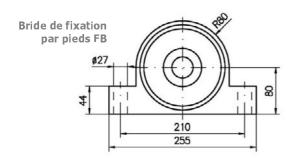
- Vitesse d'impact: 0,5 4,5 m/s
- Force de freinage max.: 210 kN (absorption d'énergie maximale)
 - Force de rappel: 1000 1300 N
- Ecart de températures: 10 °C à + 80 °C

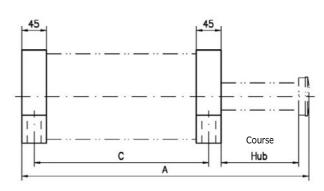












Données techniques:

| Difficitions: | Doilliees techniques: | | | | | | | | |
|---------------|-----------------------|------|------|------|----------------------|--------------------------------|------------|-------|--|
| Туре | Course | A | В | С | Absorption d'énergie | Déviation angulaire tolérée | | Poids | |
| | | [m | m] | | Max. [kNm/course] | FLV + FB [°] | FLH [°] | [kg] | |
| SDN 75-100 | 100 | 405 | 285 | 240 | 18 | 5 | 4 | 23 | |
| SDN 75-150 | 150 | 505 | 335 | 290 | 27 | 5 | 4 | 26 | |
| SDN 75-200 | 200 | 605 | 385 | 340 | 36 | 5 | 4 | 28 | |
| SDN 75-250 | 250 | 705 | 435 | 390 | 45 | 4,5 | 3,5 | 31 | |
| SDN 75-300 | 300 | 805 | 485 | 440 | 54 | 4 | 3 | 34 | |
| SDN 75-350 | 350 | 925 | 555 | 510 | 63 | 3,5 | 2,5 | 37 | |
| SDN 75-400 | 400 | 1025 | 605 | 560 | 72 | 3 | 2 | 40 | |
| SDN 75-500 | 500 | 1245 | 725 | 680 | 90 | 2,5 | 1,5 | 45 | |
| SDN 75-600 | 600 | 1445 | 825 | 780 | 108 | 2 | 1 | 51 | |
| SDN 75-700 | 700 | 1665 | 945 | 900 | 126 | 1,5 | 0,5 | 57 | |
| SDN 75-800 | 800 | 1865 | 1045 | 1000 | 144 | 1 | 0 | 63 | |
| SDN 75-1000 | 1000 | 2285 | 1265 | 1220 | 180 | 1,5 | 0,5 | 57 | |
| SDN 75-1200 | 1200 | 2705 | 1485 | 1440 | 216 | 1 | 0 | 63 | |



HBV

Fonctionnement



Description Les freins de réglage hydrauliques type HBV s'emploient lorsqu'on désire une vitesse constante et un réglage précis. Les régulateurs garantissent une force de freinage constante sur toute la course. Le réglage micrométrique continu permet une adaptation universelle aux divers besoins des utilisateurs.

Sans fuite Les freins de réglage type HBV possèdent une double membrane sans aucune fuite. Ils répondent donc aux critères les plus exigeants de l'industrie alimentaire, des appareils médicaux ainsi que des robots.

Sans effet Slipstick Grâce á la construction spéciale, il n'y a pas un effet "slipstick" en cas de vitesse et force de freinage diminuée.

Resistance thermique L'utilisation de l'huile silicone (résistance en température permet une fonction de manière continu sur toute la course, également en cas d'échauffement.

Durabilité La construction de nos freins de réglage permet de réduire considérablement l'usure – ils sont exempts de frottements. De façon à permettre une précision particulière et une fonction constante, les guidages sont traités et polis extrafin. Les régulateurs possèdent une membrane à déroulement permettant une grande stabilité. Les freins de réglage HBV sont munis d'un filtre permettant le nettoyage de l'huile silicone après chaque course et une meilleure résistance à l'usure.

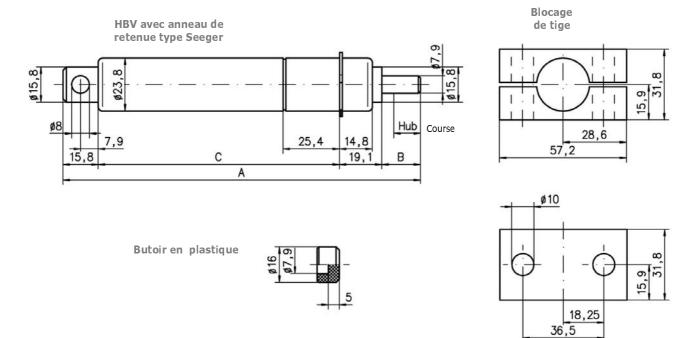
Fiabilité Afin de les rendre plus fiables, tous nos freins hydrauliques de type HBV subissent un contrôle final et un test de 48 h sous différentes charges...

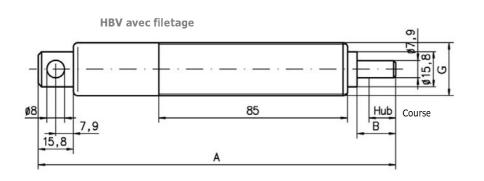
| Course | Force nécessaire pour une vitesse de 25 mm/s avec réglage max. | Force nécessaire pour une vitesse de 100 mm/s avec réglage max. | Durée de pleine course avec charge de 500 kg et réglage min. | Durée de pleine course avec charge de 50 kg et réglage min. | Force de rappel | Temps de rappel |
|--------|--|---|---|--|--------------------|--------------------|
| [mm] | [N] | [N] | [s] | [s] | [N] | [s] |
| 12 | 50 | 150 | 8 | 150 | 18 | 0,03 |
| 25 | 50 | 150 | 15 | 300 | 18 | 0,06 |
| 50 | 50 | 150 | 30 | 600 | 18 | 0,10 |
| 75 | 50 | 150 | 45 | 900 | 18 | 0,23 |

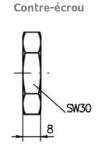
HBV



- Ecart de températures de + 5 °C à + 60 °C.
- Position de montage suivant les besoins
- Prévoir un arrêt mécanique d'environ 1 mm avant fin de course
- Attention au «flambage de la tige» en cas de «flambage» la membrane roulante peut être endommagée.
- Filetage extérieur ou rainures type Seeger pour fixation disponible en
- Pour transmettre le force de freinage, utiliser **toujours** borne à tige avec anneau de retenue type Seeger.







| Туре | Course [mm] | | freinage N] | G (Filetage en option) | A [mm] | B [mm] | C [mm] | Poids [g] |
|---------|----------------|------|----------------|---------------------------|-----------|-----------|-----------|--------------|
| | | min. | max. | | | | | |
| HBV 0.5 | 12 | 25 | 5400 | M24x1,0 ou M24x1,5 | 161 | 17,4 | 109 | 330 |
| HBV 1 | 25 | 25 | 5400 | M24x1,0 ou M24x1,5 | 199 | 30,1 | 134 | 350 |
| HBV 2 | 50 | 25 | 5400 | M24x1,0 ou M24x1,5 | 276 | 55,5 | 186 | 470 |
| HBV 3 | 75 | 25 | 5400 | M24x1,0 ou M24x1,5 | 352 | 81,0 | 236 | 540 |

Formules de sélection:

Les paramètres suivants doivent être connus pour le calcul d'absorption d'énergie :

1. Masse à freiner ou à arrêter **m** [kg]

2. Vitesse d'impact [m/s]

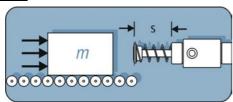
3. Les forces extérieures **F** [N]

4. Nombre de courses par heure C [1/h]

Les calculs de charge sont fondés sur les paramètres suivants.

1. Absorption d'énergie/course E_T [Nm] [Nm/h] 2. Absorption d'énergie/h E_{TC} 3. Masse effective [kg] me

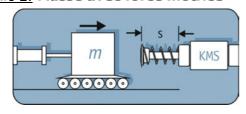
Formule 1: Masse sans force motrice



 $E_K/E_T = \frac{1}{2} \cdot \mathbf{m} \cdot \mathbf{v}^2$ $= \frac{1}{2} \cdot 50 \text{ kg} \cdot (1.5 \text{ m/s})^2$ = 56 Nm E_TC $= E_{\tau} \cdot C$ = 56 Nm · 100 1/h = 5600 Nm/h $= 2 \cdot E_T / v^2$ $= 2 \cdot 56 \text{ Nm} / (1.5 \text{ m/s})^2$ = 50 kg

→ SES 11 x 25 B convient

Formule 2: Masse avec force motrice

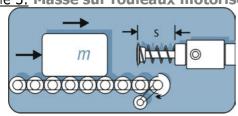


= 100 kgMasse Vitesse effective = 1,5 m/s F_{D} = 1000 NForce pneumatique C = 200 1/hNombre de courses/h $= 0.025 \,\mathrm{m}$ Course

 $= \frac{1}{2} \cdot \mathbf{m} \cdot \mathbf{v}^2$ $= \frac{1}{2} \cdot 100 \text{ kg} \cdot (1.5 \text{ m/s})^2$ E_{K} = 112,5 Nm $= F_D \cdot s$ E_W = 1000 N · 0,025 m = 25 Nm $= E_K + E_W$ = 112,5 Nm + 25 Nm = 137,5 Nm E_{T} $= E_T \cdot C$ = 137,5 Nm · 200 1/h = 27500 Nm/h $= 2 \cdot E_T / v^2$ $= 2 \cdot 137,5 \text{ Nm} / (1,5 \text{ m/s})^2$ = 122 kg m_e

→ SES 1.1 M x 1 B convient

Formule 3: Masse sur rouleaux motorisés



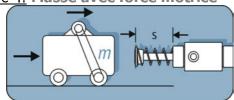
| m | = 900 kg | Masse |
|---|-----------|-------------------------------------|
| V | = 1,0 m/s | Vitesse effective |
| С | = 200 1/h | Nombres de courses/h |
| S | = 0,05 m | Course |
| μ | = 0,3 | Coéfficient de friction acier/acier |

= $\frac{1}{2} \cdot m \cdot v^2$ = $\frac{1}{2} \cdot 900 \text{ kg} \cdot (1.0 \text{ m/s})^2$ = 450 Nm E_{κ} = $m \cdot \mu \cdot g \cdot s$ = 900 kg · 0,3 · 9,81 m/s² · 0,05 m = 132 Nm E_W $= E_K + E_W$ = 450 Nm + 137,5 Nm = 582 Nm E_T $= E_T \cdot C$ $= 582 \text{ Nm} \cdot 200 \text{ 1/h}$ = 116400 Nm/h E_{TC} $= 2 \cdot E_T / v^2$ $= 2 \cdot 582 \text{ Nm} / (1.0 \text{ m/s})^2$ = **1164** kg

→ STD 2.0 M x 2 convient



Formule 4: Masse avec force motrice

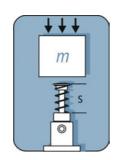


| m | = 3000 kg | Masse |
|----|-----------|--|
| V | = 1,4 m/s | Vitesse effective |
| НМ | = 2,5 | Facteur de couple de maintien pour moteurs |
| Р | = 3 kW | Puissance d'entraînement |
| С | = 1/h | Nombre de courses par heure |
| S | = 0,125 m | Course |

```
= \frac{1}{2} \cdot \mathbf{m} \cdot \mathbf{v}^2
                                  = \frac{1}{2} \cdot 3000 \text{ kg} \cdot (1.4 \text{ m/s})^2
                                                                                                           = 2940 Nm
\mathsf{E}_\mathsf{K}
          = 1000 \cdot P \cdot s \cdot HM / v = 1000 \cdot 3 kW \cdot 0,125 m \cdot 2,5 / 1,4 m/s
                                                                                                        = 670 Nm
\mathsf{E}_\mathsf{W}
         = E_K + E_W = 2940 Nm + 670 Nm
                                                                                                          = 3610 Nm
          = E_T \cdot C
                                        = 3610 \text{ Nm} \cdot 1 \text{ 1/h}
                                                                                                         = 3610 Nm/h
E_{TC}
                                                                                                        = 3684 kg
          = 2 \cdot E_T / v^2
                                        = 2 \cdot 3610 \text{ Nm} / (1,4 \text{ m/s})^2
m_{e}
```

→ STD 3.0 M x 5 convient

Formule 5: Chute libre



| m | = 50 kg | Masse |
|---|-----------|---------------------|
| h | = 0,5 m | Hauteur de chute |
| С | = 300 1/h | Nombre de courses/h |
| S | = 0,05 m | Course |

```
= \sqrt{2 \cdot g \cdot h} = \sqrt{2 \cdot 9.81 \text{ m/s}^2 \cdot 0.5 \text{ m}}
                                                                                                                               = 3,1 \text{ m/s}
                 = m \cdot g \cdot h = 50 kg · 9,81 m/s2 · 0,5 m = 245 Nm

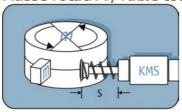
= m \cdot g \cdot s = 50 kg · 9,81 m/s2 · 0,05 m = 245 Nm

= E_K + E_W = 245 Nm + 24,5 Nm = 269,5 Nn

= E_T \cdot C = 269,5 Nm · 300 1/h = 80850 Ni
\mathsf{E}_\mathsf{K}
\mathsf{E}_\mathsf{W}
                                                                                                                             = 269,5 Nm
\mathsf{E}_\mathsf{T}
\mathsf{E}_\mathsf{TC}
                                                                                                                             = 80850 Nm/h
                  = 2 \cdot E_T / v^2
                                                     = 2 \cdot 269,5 \text{ Nm} / (3,1 \text{ m/s})^2
m_{\text{e}}
                                                                                                                             = 55 kg
```

→ STD 1.5 M x 2 convient

Formule 6: Masse rotative/Table tournante avec entraînement



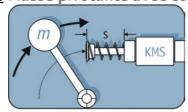
| 7 | CO 12 | M + 15 + 1 |
|---|----------------------|-----------------------------|
| J | $= 60 \text{ kgm}^2$ | Moment d'inertie de masse |
| ω | = 1,2 1/s | Vitesse angulaire |
| r | = 0,5 m | rayon |
| M | = 200 Nm | Couple |
| С | = 1000 1/h | Nombre de courses par heure |
| S | = 0,025 m | Course |
| | | |

| V | $= \omega \cdot \mathbf{r}$ | $= 1,2 1/s \cdot 0,5 m$ | = 0,6 m/s |
|----------------|---|--|--------------|
| E_K | $= \frac{1}{2} \cdot \mathbf{J} \cdot \omega^2$ | $= \frac{1}{2} \cdot 60 \text{ kgm}^2 \cdot (1.2 \text{ 1/s})^2$ | = 43,2 Nm |
| E_W | $= M \cdot s / r$ | = 200 Nm · 0,025 m / 0,5 m | = 10 Nm |
| E_T | $= E_K + E_W$ | = 43,2 Nm + 10 Nm | = 53,2 Nm |
| E_TC | $= E_T \cdot C$ | = 53,2 Nm · 1000 1/h | = 53200 Nm/h |
| m_{e} | $= 2 \cdot E_T / v^2$ | $= 2 \cdot 53,2 \text{ Nm} / (0,6 \text{ m/s})^2$ | = 296 kg |

→ STD 1.0 M convient



Formule 7: Masse pivotante avec couple moteur

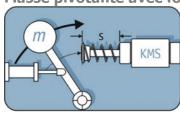


```
= 30 \text{ kg}
                              Masse
           = 1.0 \text{ m/s}
                              Vitesse d'impact
\boldsymbol{v}_{m}
           = 0.4 \, \text{m}
R_{m}
           = 0.6 \, \text{m}
                              Rayon centre de gravité de la masse
           = 40 Nm
                              Couple
Μ
C
                              Nombre de courses par heure
           = 1500/h
           = 0.02 m
                              Course
```

```
\mathsf{E}_\mathsf{K}
             = \frac{1}{2} \cdot \mathbf{m} \cdot \mathbf{v}^2
                                         = \frac{1}{2} \cdot 30 \text{ kg} \cdot (1.0 \text{ m/s})^2
                                                                                                = 15 Nm
             = M \cdot s / r
                                         = 40 \text{ Nm} \cdot 0.02 \text{ m} / 0.4 \text{ m/s}
\mathsf{E}_\mathsf{W}
                                                                                                = 2 Nm
             = E_K + E_W
                                         = 15 \text{ Nm} + 2 \text{ Nm}
                                                                                                = 17 Nm
E_{TC}
             = E_T \cdot C
                                        = 17 Nm · 1500 1/h
                                                                                                = 25500 Nm/h
             = v_m \cdot r / R_m= 2 \cdot E_T / v^2
                                        = 1,0 m/s \cdot 0,4 m / 0,6 m = 0,67 m/s
= 2 \cdot 17 Nm / (0,67 m/s)<sup>2</sup> = 76 kg
٧
```

→ SES 10 x 20 A convient

Formule 8: Masse pivotante avec force motrice



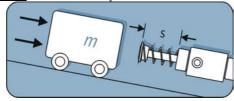
| m | = 3000 kg | Masse |
|------------------|-----------|-------------------------------------|
| \mathbf{v}_{m} | = 1,5 m/s | Vitesse d'impact |
| r | = 1,0 m | rayon |
| R_{m} | = 1,3 m | Rayon centre de gravité de la masse |
| R_{F} | = 0,5 m | Rayon force pneumatique |
| F_D | = 4000 N | Force pneumatique |
| С | = 150/h | Nombre de courses par heure |
| S | = 0,1 m | Course |

```
= \frac{1}{2} \cdot m \cdot v^2 = \frac{1}{2} \cdot 3000 \text{ kg} \cdot (\frac{1}{5} \text{ m/s})^2
\mathsf{E}_{\mathsf{K}}
                                                                                                         = 3375 Nm
               = F_D \cdot s \cdot R_F / r = 4000 \text{ N} \cdot 0.1 \text{ m} \cdot 0.5 \text{ m} / 1.0 \text{ m} = 200 \text{ Nm}
E_{W}
               = E_K + E_W = 3375 \text{ Nm} + 200 \text{ Nm} = 3575 \text{ Nm}

= E_T \cdot C = 3575 \text{ Nm} \cdot 150 \text{ 1/h} = 536.25 \text{ km}
\mathsf{E}_\mathsf{T}
\mathsf{E}_\mathsf{TC}
               = E_T \cdot C
                                            = 3575 Nm · 150 1/h
                                                                                                      = 536,25 kNm/h
               = v_m \cdot r / R_m = 1,5 m/s · 1,0 m/1,3 m
= 2 · E_T / v^2 = 2 · 3575 Nm / (1,15 m/s)<sup>2</sup>
                                                                                                        = 1,15 m/s
V
                                            = 2 \cdot 3575 \text{ Nm} / (1,15 \text{ m/s})^2 = 1352 \text{ kg}
m_{\text{e}}
```

→ STD 4.0 M x 4 convient

Formule 9: Masse sur plan incliné



| m | = 10 kg | Masse |
|---|-----------|---------------------------------------|
| h | = 0,2 m | hauteur centre de gravité de la masse |
| | | Angle |
| α | = 20° | Nombre de courses par heure |
| С | = 500 1/h | Course |
| S | = 0,016 m | |

| E_K | $= m \cdot g \cdot h$ | $= 10 \text{ kg} \cdot 9.81 \text{ m/s}^2 \cdot 0.2 \text{ m}$ | = 19,62 Nm |
|----------------|--|---|-------------------|
| E_W | $= \mathbf{m} \cdot \mathbf{g} \cdot \mathbf{s} \cdot \sin \alpha$ | = 10 kg \cdot 9,81 m/s ² \cdot 0,016 m \cdot sin 20° | = 0,54 Nm |
| E_T | $= E_K + E_W$ | = 19,62 Nm + 0,54 Nm | = 20,16 Nm |
| E_TC | $= E_T \cdot C$ | = 20,16 Nm · 500 1/h | = 53200 Nm/h |
| V | $=\sqrt{2\cdot g\cdot h}$ | $= \sqrt{2 \cdot 9,81 \text{ m/s}^2 \cdot 0,2 \text{ m}}$ | = 1,98 m/s |
| m_{e} | $= 2 \cdot E_T / v^2$ | $= 2 \cdot 20,16 \text{ Nm} / (1,98 \text{ m/s})^2$ | = 10,3 kg |

→ SES 14 S convient

Formules supplémentaires:

| Masse effective m _e [kg] | Force antagoniste F _B [N] |
|-------------------------------------|--------------------------------------|
| $m_e = 2 \cdot E_T/v^2$ | $F_B = 12 \cdot E_T/s$ |
| Décélération a [m/s²] | Temps de freinage t _B [s] |
| a=06 ·v ²/s | t _B =2,5 ·s/v |

A condition que l'amortisseur soit ajusté correctement. Le support doit être construit pour pouvoir supporter la force de choc afin de compenser des erreurs éventuelles d'ajustage de l'amortisseur.

| Exécutions spéciales disponibles en option: | |
|--|--|
| Description | Domaines d'application |
| Amortisseur avec fixation articulée | Oeil à fourche |
| | Oeil des deux côtés |
| Amortisseur avec courbe caractéristique adaptée | Vitesse augmentée |
| | Vitesse diminuée |
| Amortisseur en acier inoxydable | Ambiance agressive |
| | Utilisation au dehors |
| Amortisseur avec joints speciaux d'étanchéité | Ambiance agressive |
| | Température ambiante variante |
| Amortisseur avec course spéciale | |
| Amortisseur avec corps nickelé | Ambiance agressive |
| | Utilisation extérieure |
| Amortisseur avec réservoir air/huile | Hautes fréquences demandant une absorption |
| | importante d'énergie/h |
| | Retour commandé de la tige |
| Amortisseur avec filetage de fixation irrégulier | Filetage de fixation prédéfini |



Nos représentations à létranger:

Autriche tat technom Antriebstechnik GmbH

Haidbachstraße 1 A-4061 Pasching

Téléphone: +43 72 29 6 48 40 0 Téléfax: +43 72 29 6 18 17 eMail: info@tat.at Internet: www.tat.at

Suisse Ringspann AG

Sumpfstraße 7 CH-6312 Steinhausen

Téléphone: +41 41 7 48 09 00 Téléfax: +41 41 7 48 09 09 eMail: info@ringspann.ch Internet: www.ringspann.ch

France dimafluid S. A. S.

69/73 Bd. Victor Hugo

Bât 6.8 F-93400 Saint-Ouen

Téléphone: +33 01 49 45 65 65 Téléfax: +33 01 49 45 65 30 dimafluid@dimafluid.com eMail: Internet: www.dimafluid.com

Italie Delta Systems SpA

Via C. Pavese, 21 I-20090 Opera (MI)

Téléphone: +39 02 57 69 51 Téléfax: +39 02 57 69 53 38 eMail: info@delta-s.com Internet: www.delta-s.com

Espagne Tecnautomat S. A.

General Salazar, 7 E-48012 Bilbao

Téléphone: +34 94 4 43 84 40 Téléfax: +34 94 4 43 78 13 eMail: bilbao@tecnautomat.com Internet: www.tecnautomat.com

République tat - pohonová technika spol. s r.o.

tchèque Hraniční 53

CZ - 370 06 České Budějovice Téléphone: +420 387 414 414 Téléfax: +420 387 414 415 eMail: tat@cz.tat.at Internet: www.tat.at

Technique d'entraînement

RINGSPANN AG

Réducteurs de

Technique de mesure

dimafluid S. A. S, Agence de l'Est

+33 03 80 45 17 17

+33 03 80 45 30 69

www.dimafluid.com

dimafluid@dimafluid.com

14 rue Nodot

F-21000 Dijon

Téléphone:

Téléfax:

Internet:

eMail:

Serrage de précision

Sumpfstrasse 7 CH-6303 Zug

précision

Téléphone +41 41 748 09 00 Téléfax +41 41 748 09 09 www.ringspann.ch info@ringspann.ch