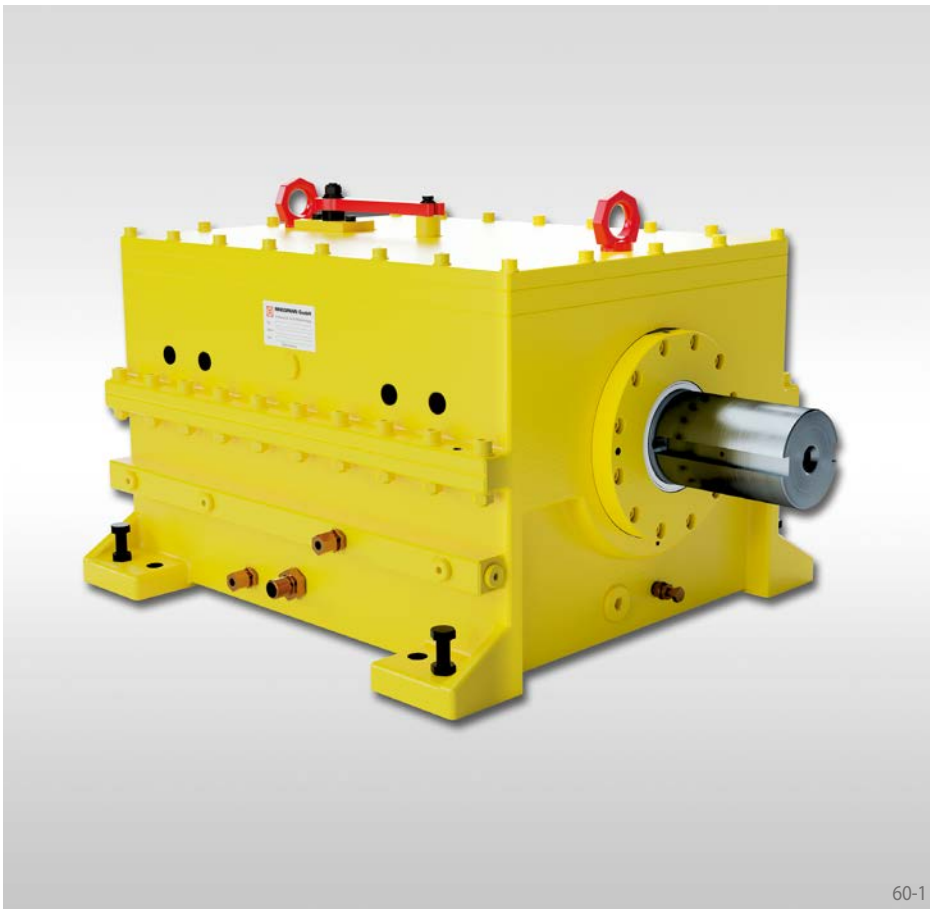


für stationäre Mehrmotorenantriebe
mit Klemmrollenabhebung und hydrodynamischen Lagern



60-1

Anwendung als

Überholfreilauf

bei sehr hohen Drehzahlen, die im Leerlaufbetrieb und im Mitnahmebetrieb gleich oder ähnlich sein können.

Eigenschaften

Gehäusefreiläufe FHHS mit hydrodynamischer Klemmrollenabhebung werden eingesetzt, wenn ein Aggregat wahlweise von zwei oder mehreren Motoren bzw. Turbinen mit gleicher oder ähnlich hoher Drehzahl angetrieben wird. Sie ermöglichen ununterbrochenen Anlagenbetrieb bei Ausfall einer Energiequelle oder eines Antriebsaggregats sowie Energieeinsparung bei Teillastbetrieb.

Die Gehäusefreiläufe FHHS sind vollständig gekapselte Freiläufe zur stationären Anordnung mit Antriebs- und Abtriebswelle.

Aufgrund der hydrodynamischen Lagerung kann der Freilauf mit bis zu 12.000 U/min betrieben werden.

Vorteile

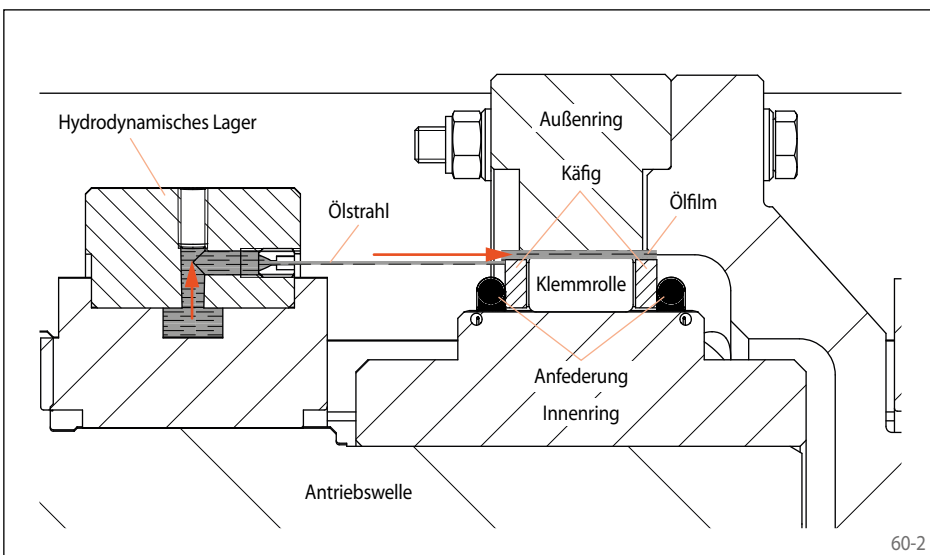
- Nenndrehmomente bis 24405 Nm
- Wellendurchmesser bis 141,28 mm
- Verschleißfreier Hochgeschwindigkeitsbetrieb
- Integrierte Feststellbremse

Hydrodynamische Klemmrollenabhebung

Gehäusefreiläufe FHHS sind mit hydrodynamischer Klemmrollenabhebung ausgestattet. Die hydrodynamische Klemmrollenabhebung

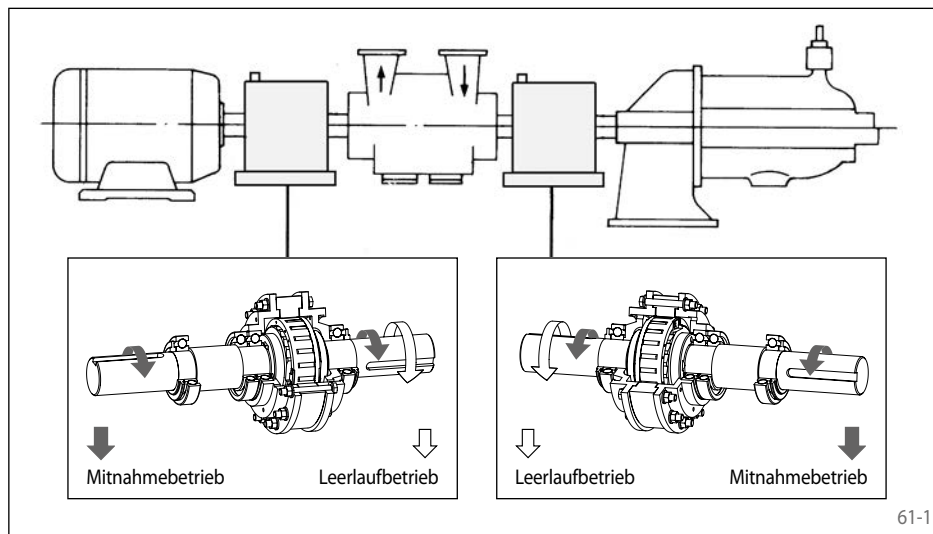
ist die ideale Lösung für Überholfreiläufe mit hohen Drehzahlen, nicht nur im Leerlaufbetrieb, sondern auch im Mitnahmebetrieb, wie

sie z. B. in Mehrmotorenantrieben auftreten. Bei der hydrodynamischen Klemmrollenabhebung wird die Abhebekraft durch einen Ölstrahl erzeugt, der über mehrere axialen Öldüsen in den hydrodynamischen Lagern geführt wird; dies ermöglicht einen praktisch verschleißfreien Leerlaufbetrieb. Maßgeblich für die Wirkung der Klemmrollenabhebung ist die Relativedrehzahl zwischen Innen- und Außenring. Bei Verringerung der Relativedrehzahl verringert sich auch die Abhebekraft. Bereits vor Erreichen des Synchronlaufs legen sich die in einem Käfig geführten Klemmrollen mit Hilfe der zentralen Anfederung wieder an der Außenringlaufbahn an und sind sperrbereit. Dadurch ist eine sofortige Lastübernahme bei Erreichen der Synchrondrehzahl gewährleistet.



60-2

für stationäre Mehrmotorenantriebe mit Klemmrollenabhebung und hydrodynamischen Lagern

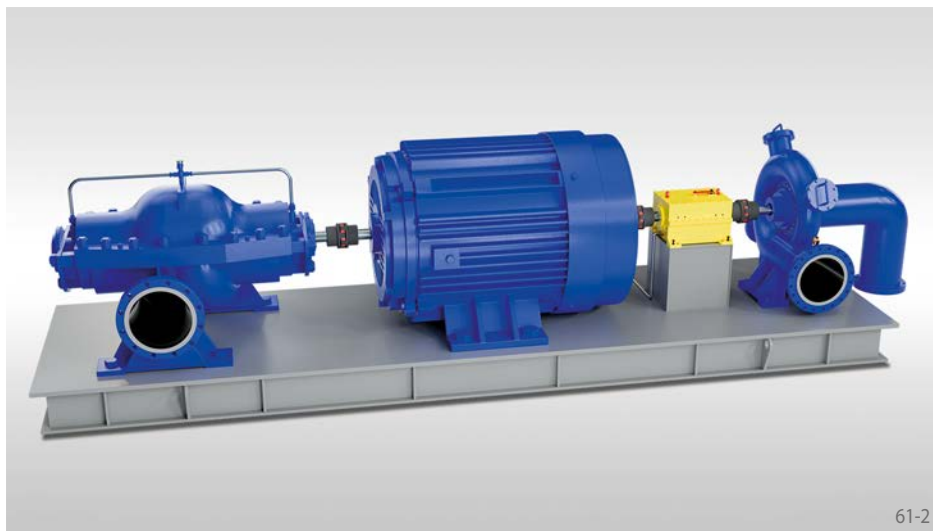


Einsatzgebiete

Gehäusefreiläufe erfüllen als automatisch arbeitende Kupplungen an Mehrmotorenantrieben eine wichtige Funktion. Sie kuppeln einen Antrieb selbsttätig ab, sobald er keine Leistung mehr an die Arbeitsmaschine abgibt. Die Gehäusefreiläufe benötigen keinerlei Schalteinrichtungen.

Typische Anwendungsbereiche sind Standorte wie

- Raffinerien
- Chemiewerke
- Düngemittelfabriken
- Kohlenwasserstoffverarbeitung
- Standorte, an denen Geschwindigkeiten die von Kugellagern überschreiten



Anwendungsbeispiel

Das Pumpensystem wird über einen Motor gestartet. Nach dem Hochlauf übernimmt die Hydraulic Power Recovery Turbine (HPRT) die Antriebsleistung und treibt die Pumpe über den Freilauf an. Der Motor kann dann abgeschaltet werden. So wird die im System vorhandene hydraulische Energie effizient genutzt, der Energieverbrauch sinkt, und es ergeben sich deutliche Kosteneinsparungen.

Das System eignet sich besonders für industrielle Anwendungen mit kontinuierlichem Pumpenbetrieb, da es den Anlagenbetrieb optimiert.

Auslegungsdrehmoment für Gehäusefreiläufe FHHS

In vielen Einsatzfällen von Gehäusefreiläufen treten dynamische Vorgänge auf, bei denen hohe Spitzendrehmomente entstehen. Bei Gehäusefreiläufen sind die beim Anfahren auftretenden Drehmomente zu beachten. Die Drehmomentspitzen beim Anfahren können bei Asynchronmotoren – insbesondere beim Beschleunigen großer Massen und bei Verwendung drehelastischer Kupplungen – ein Mehrfaches des aus dem Motor-Kippmoment errechneten Drehmomentes erreichen. Ähnlich sind die Verhältnisse bei Verbrennungsmotoren, die schon im Normalbetrieb infolge ihres Ungleichförmigkeitsgrades Drehmomentspitzen hervorrufen, die weit über dem Nenndrehmoment liegen.

Die Vorausbestimmung des maximal auftretenden Drehmoments erfolgt am sichersten durch eine Drehschwingungsanalyse des Gesamtsystems. Dies setzt allerdings u.a. die Kenntnis

der Drehmassen, der Drehsteifigkeiten und aller am System angreifenden Erregermomente voraus. In vielen Fällen ist eine Schwingungsberechnung zu aufwändig bzw. in der Projektierungsphase stehen häufig nicht alle erforderlichen Daten zur Verfügung. Dann sollte das Auslegungsdrehmoment M_A des Gehäusefreilaufs FH wie folgt bestimmt werden:

$$M_A = K \cdot M_L$$

In dieser Gleichung bedeutet:

M_A = Auslegungsdrehmoment des Freilaufs

K = Betriebsfaktor

M_L = Lastmoment bei gleichförmig umlaufendem Freilauf:
 $= 9550 \cdot P_0 / n_{FR}$

P_0 = Motor-Nennleistung [kW]

n_{FR} = Drehzahl des Freilaufs im Mitnahmebetrieb [min^{-1}]

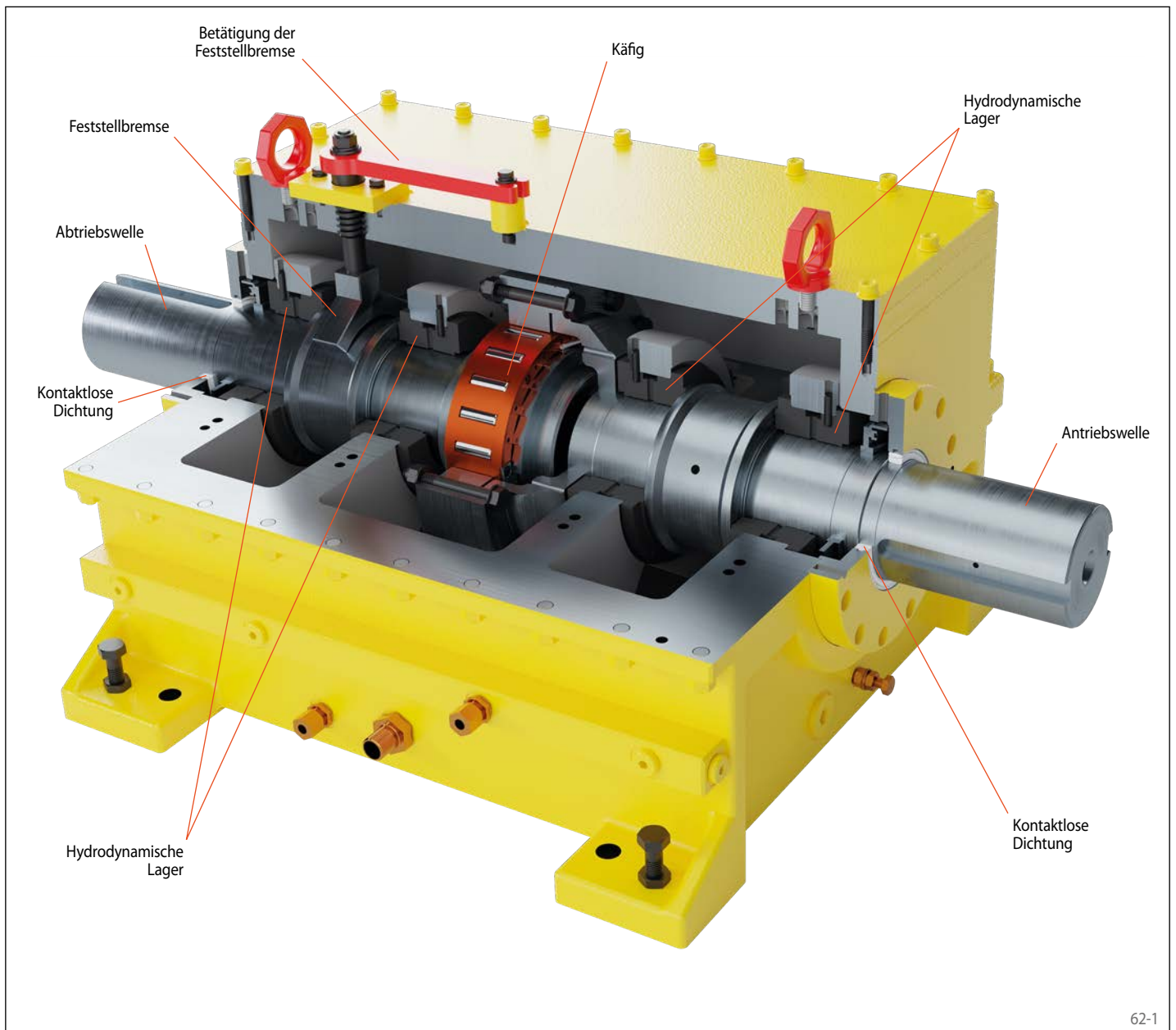
Nach der Berechnung von M_A ist die Größe des Gehäusefreilaufs FHHS nach den Katalogtabellen so auszuwählen, dass stets gilt:

$$M_N \geq M_A$$

M_N = Nenndrehmoment des Gehäusefreilaufs FHHS gemäß den Tabellenwerten [Nm]

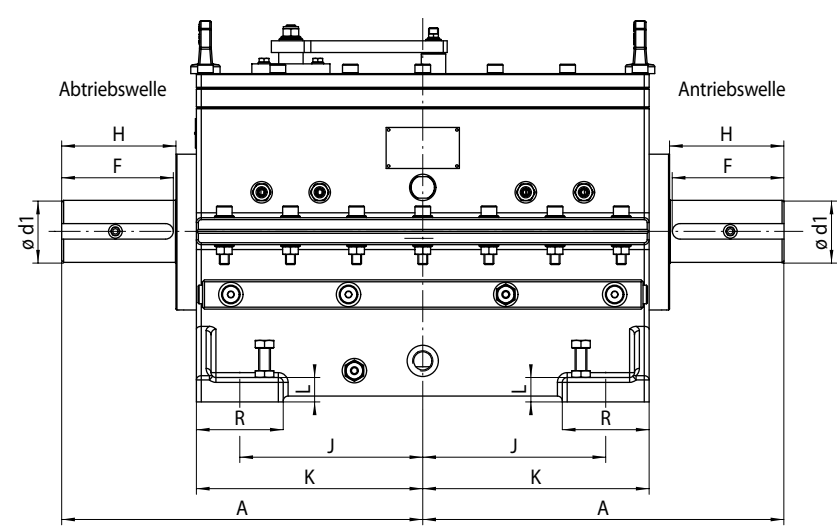
Der Betriebsfaktor K hängt von den Eigenschaften der Antriebs- und der Arbeitsmaschine ab. Hier gelten die allgemeinen Regeln des Maschinenbaus. Es wird empfohlen, einen Betriebsfaktor K von mindestens 1,5 zu wählen. Gerne sind wir bereit, Ihre Auslegung zu überprüfen.

für stationäre Mehrmotorenantriebe
mit Klemmrollenabhebung und hydrodynamischen Lagern

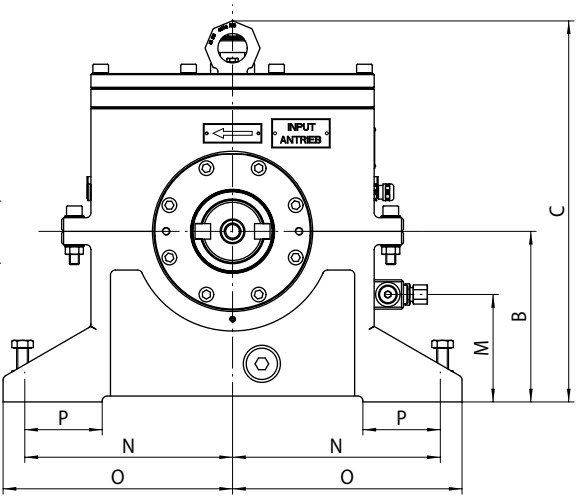


62-1

für stationäre Mehrmotorenantriebe
mit Klemmrollenabhebung und hydrodynamischen Lagern



63-1



63-2

| Überholfreilauf | | Bauart hydrodynamische Klemmrollenabhebung | | | | Abmessungen | | | | | | | | | | | | | | |
|-----------------|---------------|--|----------------------------------|-------------------|-------------------|--------------------|---------|---------|----------|---------|---------|--------|----------|------|---------|--------|--------|---------|---------|---------|
| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| zöllig | Freilaufgröße | Typ | Neendrehmoment M _N | Max. Drehzahl | | Welle d1 und d2 | A | B | C | F | H | J | K | L | M | N | O | P | R | Gewicht |
| | | | lb-ft | min ⁻¹ | min ⁻¹ | inch | inch | inch | inch | inch | inch | inch | inch | inch | inch | inch | inch | inch | inch | lbs |
| | FHHS 1000 | R | 1000 | 12000 | 12000 | 1 3/4 | 12 7/16 | 5 3/4 | 14 3/16 | 3 3/4 | 3 3/4 | 6 3/8 | 7 11/16 | 1 | 3 3/8 | 6 3/8 | 7 1/4 | 2 1/8 | 3 | 273 |
| | FHHS 2000 | R | 2000 | 10000 | 10000 | 2 1/2 | 14 9/16 | 6 7/8 | 15 1/4 | 4 1/2 | 4 5/8 | 7 3/8 | 9 1/8 | 1 | 4 5/16 | 8 3/8 | 9 1/4 | 3 1/8 | 3 1/2 | 420 |
| | FHHS 4000 | R | 4000 | 8000 | 8000 | 3 5/16 | 17 | 7 3/4 | 16 1/8 | 5 1/4 | 5 1/4 | 7 3/4 | 10 15/16 | 1 | 4 5/16 | 9 | 10 1/2 | 1 7/8 | 4 | 692 |
| | FHHS 8000 | R | 8000 | 7000 | 7000 | 4 5/16 | 21 5/8 | 8 5/8 | 18 | 5 15/16 | 6 15/16 | 11 1/2 | 13 11/16 | 1 | 4 3/16 | 10 3/4 | 11 3/4 | 2 5/16 | 4 | 1159 |
| | FHHS 12000 | R | 12000 | 6000 | 6000 | 4 13/16 | 24 1/16 | 9 3/16 | 20 1/2 | 6 1/4 | 7 3/4 | 12 3/4 | 15 3/8 | 1 | 4 3/4 | 12 | 13 | 2 1/8 | 4 | 1539 |
| | FHHS 18000 | R | 18000 | 5000 | 5000 | 5 9/16 | 26 5/16 | 11 | 22 11/16 | 8 9/16 | 8 5/8 | 14 | 16 11/16 | 1 | 5 11/16 | 13 3/4 | 15 | 3 13/16 | 4 15/16 | 2063 |
| metrisch | | | Nm | min ⁻¹ | min ⁻¹ | mm | mm | mm | mm | mm | mm | mm | mm | mm | mm | mm | mm | mm | mm | kg |
| | FHHS 1000 | R | 1356 | 12000 | 12000 | 44,45 | 316,34 | 146,000 | 360,0 | 95,5 | 95,95 | 162,00 | 195,25 | 25 | 85 | 162,00 | 184,25 | 53,75 | 76,0 | 124 |
| | FHHS 2000 | R | 2712 | 10000 | 10000 | 63,50 | 369,70 | 174,625 | 388,0 | 114,3 | 117,00 | 187,33 | 231,78 | 25 | 110 | 212,73 | 234,95 | 79,28 | 88,9 | 191 |
| | FHHS 4000 | R | 5423 | 8000 | 8000 | 84,14 | 431,75 | 196,850 | 410,0 | 133,3 | 133,45 | 196,85 | 277,50 | 25 | 110 | 228,60 | 266,70 | 46,90 | 102,0 | 314 |
| | FHHS 8000 | R | 10847 | 7000 | 7000 | 109,54 | 549,45 | 219,750 | 456,5 | 150,4 | 176,65 | 292,10 | 347,50 | 25 | 107 | 273,00 | 298,50 | 59,50 | 102,0 | 526 |
| | FHHS 12000 | R | 16270 | 6000 | 6000 | 122,24 | 611,90 | 234,000 | 521,0 | 158,0 | 196,10 | 323,90 | 390,50 | 25 | 120 | 304,80 | 330,20 | 54,60 | 102,0 | 698 |
| | FHHS 18000 | R | 24405 | 5000 | 5000 | 141,28 | 668,40 | 279,400 | 576,0 | 217,0 | 219,60 | 355,60 | 423,50 | 25 | 145 | 348,50 | 381,00 | 97,50 | 125,0 | 936 |

Das maximal übertragbare Drehmoment ist doppelt so hoch wie das angegebene Nennmoment. Zur Bestimmung des Auslegungsdrehmomentes siehe Seite 14. Passfedernut nach USAS B17.1-1967

Feststellbremse

Im Leerlaufbetrieb übt das überholende Abtriebsteil des Gehäusefreilaufs ein Schleppmoment auf das Antriebsteil aus. Durch manuelle Betätigung der im Gehäusefreilauf integrierten Feststellbremse wird ein Mitschleppen des Antriebsteils verhindert.

Einbauhinweise

Der Einbau ist grundsätzlich so vorzunehmen, dass der Antrieb über die Welle d1 und der Abtrieb über die Welle d2 erfolgt.
Der Öleinlass der Freilaufkupplung kann für beide Seiten konfiguriert werden.

Bestellbeispiel

Bitte füllen Sie vor Bestellung den Auswahlbogen auf Seite 121 mit Angabe der Drehrichtung im Mitnahmebetrieb bei Ansicht in Richtung X aus, damit wir die besonderen Anforderungen prüfen können.